ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО

ПО ТЕХНИЧЕСКОМУ РЕГУЛИРОВАНИЮ И МЕТРОЛОГИИ



НАЦИОНАЛЬНЫЙ СТАНДАРТ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ГОСТ Р 51318.16.4.2— 2006 (СИСПР 16-4-2:2003)

Совместимость технических средств электромагнитная

НЕОПРЕДЕЛЕННОСТЬ ИЗМЕРЕНИЙ В ОБЛАСТИ ЭЛЕКТРОМАГНИТНОЙ СОВМЕСТИМОСТИ

CISPR 16-4-2: 2003

Specification for radio disturbance and immunity measuring apparatus and methods —
Part 4-2: Uncertainties, statistics and limit modelling —
Uncertainty in EMC measurements
(MOD)

Издание официальное





Предисловие

Цели и принципы стандартизации в Российской Федерации установлены Федеральным законом от 27 декабря 2002 г. № 184-ФЗ «О техническом регулировании», а правила применения национальных стандартов Российской Федерации — ГОСТ Р 1.0—2004 «Стандартизация в Российской Федерации. Основные положения»

Сведения о стандарте

- РАЗРАБОТАН ФГУП «Ленинградский отраслевой научно-исследовательский институт радио» (ЛОНИИР) и Техническим комитетом по стандартизации ТК 30 «Электромагнитная совместимость технических средств» на основе собственного аутентичного перевода стандарта, указанного в пункте 4
- 2 ВНЕСЕН Техническим комитетом по стандартизации ТК 30 «Электромагнитная совместимость технических средств»
- 3 УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Приказом Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии от 27 декабря 2006 г. № 467-ст
- 4 Настоящий стандарт является модифицированным по отношению к международному стандарту СИСПР 16-4-2:2003 «Технические требования к аппаратуре для измерения радиопомех и помехоустойчивости и методы измерений Часть 4-2: Неопределенности, статистика и моделирование норм Неопределенность измерений в области ЭМС» (CISPR 16-4-2:2003 «Specification for radio disturbance and immunity measuring apparatus and methods Part 4-2: Uncertainties, statistics and limit modelling Uncertainty in EMC measurements)». При этом дополнительные положения и требования, включенные в текст стандарта для учета потребностей национальной экономики Российской Федерации и особенностей российской национальной стандартизации, выделены в тексте стандарта курсивом. Стандарт дополнен приложением Б.

Наименование настоящего стандарта изменено относительно наименования указанного международного стандарта для приведения в соответствие с ГОСТ Р 1.5—2004 (пункт 3.5).

При применении настоящего стандарта рекомендуется использовать вместо ссылочных международных стандартов соответствующие им национальные стандарты Российской Федерации, сведения о которых приведены в дополнительном приложении В

5 ВВЕДЕН ВПЕРВЫЕ

Информация об изменениях к настоящему стандарту публикуется в ежегодно издаваемом информационном указателе «Национальные стандарты», а текст изменений и поправок — в ежемесячно издаваемых информационных указателях «Национальные стандарты». В случае пересмотра (замены) или отмены настоящего стандарта соответствующее уведомление будет опубликовано в ежемесячно издаваемом информационном указателе «Национальные стандарты». Соответствующая информация, уведомления и тексты размещаются также в информационной системе общего пользования — на официальном сайте Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии в сети Интернет

© Стандартинформ, 2007

Настоящий стандарт не может быть полностью или частично воспроизведен, тиражирован и распространен в качестве официального издания без разрешения Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии

Содержание

1	Область применения
2	Нормативные ссылки
3	Термины, определения и обозначения
4	Инструментальная составляющая неопределенности измерений
	4.1 Основные положения
	4.2 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измере-
	ниях параметров кондуктивных помех на портах электропитания
	4.3 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измерениях мощности помех
	4.4 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измерениях напряженности электрического поля излучаемых помех на открытой или альтернативной измерительной площадке
П	риложение A (справочное) Обоснование значений U _{сіярг} , приведенных в таблице 1
П	риложение Б (справочное) Сведения об основных терминах
П	риложение В (справочное) Сведения о соответствии ссылочных международных стандартов нацио- нальным стандартам Российской Федерации, использованным в настоящем стандарте в качестве нормативных ссылок
Б	иблиография

Предисловие к СИСПР 16-4-2:2003

Международный стандарт СИСПР 16-4-2:2003 разработан Международным специальным комитетом по радиопомехам (СИСПР) Международной электротехнической комиссии (МЭК), подкомитетом А «Измерения радиопомех и статистические методы».

Стандарт СИСПР 16-4-2:2003 (первое издание) отменяет и заменяет первое издание стандарта СИСПР 16-4:2002.

В настоящем стандарте сохранены разделы стандарта СИСПР 16-4:2002 без технических изменений.

НАЦИОНАЛЬНЫЙ СТАНДАРТ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Совместимость технических средств электромагнитная

НЕОПРЕДЕЛЕННОСТЬ ИЗМЕРЕНИЙ В ОБЛАСТИ ЭЛЕКТРОМАГНИТНОЙ СОВМЕСТИМОСТИ

Electromagnetic compatibility of technical equipment.
Uncertainty in EMC measurements

Дата введения — 2007-07-01

1 Область применения

Настоящий стандарт предназначен для применения при вычислении неопределенности измерений в области электромагнитной совместимости и устанавливает способы учета неопределенности измерений при оценке соответствия технических средств (далее — TC) нормам индустриальных радиопомех, установленным СИСПР (далее — помехи).

Стандарт может быть также использован при проведении любых испытаний в области электромагнитной совместимости, если при представлении результатов измерений требуется оценивать инструментальную составляющую неопределенности измерений, источником которой является измерительная система, используемая при проведении испытаний.

Вспомогательные материалы, которые использовались для вычисления указанных в разделе 4 базовых значений инструментальной составляющей неопределенности измерения параметров помех, установленной СИСПР для испытательных лабораторий (U_{cisor}), приведены в приложении A.

Вспомогательные материалы позволяют получить как первоначальные сведения, так и более подробную информацию об инструментальной составляющей неопределенности измерений и порядке учета отдельных влияющих величин. Данные, приведенные в приложении А, не предназначены для копирования при проведении расчетов в конкретных случаях. При проведении расчетов неопределенности измерений следует также использовать ссылочные документы, указанные в библиографии.

Технические требования к измерительной аппаратуре установлены в [1]¹, методы измерений — в [2]². Общая информация по помехам приведена в [3], а информация по вопросам неопределенности, статистики и моделирования норм — в [4] и [5].

2 Нормативные ссылки

В настоящем стандарте использованы нормативные ссылки на следующие стандарты:

ГОСТ Р 51319—99 Соеместимость технических средств электромагнитная. Приборы для измерения индустриальных радиопомех. Технические требования и методы испытаний

ГОСТ Р 51320—99 Совместимость технических средств электромагнитная. Радиопомехи индустриальные. Методы испытаний технических средств — источников индустриальных радиопомех

¹⁾ Национальные стандарты на основе применения публикации СИСПР 16-1 [1] находятся на разработке. До введения указанных национальных стандартов в действие допускается при установлении технических требований к измерительной аппаратуре применять ГОСТ Р 51319, при проверке измерительных площадок — ГОСТ Р 51320.

²⁾ Национальные стандарты на основе применения публикации СИСПР 16-2 [2] находятся на разработке. До введения указанных национальных стандартов в действие допускается при установлении методов измерений применять ГОСТ Р 51320.

ГОСТ P 51318.16.4.2—2006

ГОСТ 14777—76 Радиопомехи индустриальные. Термины и определения

ГОСТ 30372—95/ГОСТ Р 50397—92 Совместимость технических средств электромагнитная. Термины и определения

Примечание — При пользовании настоящим стандартом целесообразно проверить действие ссылочных стандартов в информационной системе общего пользования — на официальном сайте Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии в сети Интернет или по ежегодно издаваемому информационному указателю «Национальные стандарты», который опубликован по состоянию на 1 января текущего года, и по соответствующим ежемесячно издаваемым информационным указателям, опубликованным в текущем году. Если ссылочный стандарт заменен (изменен), то при пользовании настоящим стандартом следует руководствоваться замененным (измененным) документом. Если ссылочный документ отменен без замены, то положение, в котором дана ссылка на него, применяется в части, не затрагивающей эту ссылку.

3 Термины, определения и обозначения

3.1 Термины и определения

В настоящем стандарте используются термины по ГОСТ 14777, ГОСТ 30372, ГОСТ Р 51319, ГОСТ Р 51320 (см. также приложение Б).

3.2 Обозначения

В настоящем стандарте используют следующие обозначения:

3.2.1 Общие символы

 X_i входная величина;

— оценка X;; X,

и(х_i) — стандартная неопределенность х_i;

 C_i коэффициент влияния;

 результат измерения (оценка измеренной величины); У

 $u_c(y)$ — суммарная стандартная неопределенность v:

k коэффициент охвата;

11 расширенная неопределенность ў.

3.2.2 Измеряемые величины

v напряжение, дБ(мкВ); P

мощность помех, дБ(пВт);

напряженность электрического поля, дБ(мкВ/м).

3.2.3 Входные величины

показание приемника, дБ(мкВ);

 затухание в соединении между приемником и эквивалентом сети питания, поглощающими клещами или измерительной антенной, дБ;

L_{аттр} — коэффициент калибровки эквивалента сети питания, дБ;

затухание, вносимое поглощающими клещами, дБ;

L_{ac} AF коэффициент калибровки антенны, дБ(1/м);

№ — поправка на точность измерения приемником синусоидального напряжения, дБ;

 δV_{pa} поправка на отклонение от номинального значения амплитудного соотношения приемника, дБ;

 δV_{pr} поправка на отклонение от номинального значения импульсной характеристики приемника, дБ;

№ — поправка на влияние минимального уровня шума приемника, дБ;

δМ поправка на влияние рассогласования, дБ;

поправка на влияние сетевых помех, дБ;

δZ поправка на отклонение входного полного сопротивления эквивалента сети питания от номинального. дБ:

SE. поправка на влияние окружающей электромагнитной обстановки, дБ;

при интерполяции, дБ;

бАF_h — поправка на отклонение коэффициента калибровки измерительной антенны от коэффициента калибровки эталонного диполя в зависимости от высоты установки антенны, дБ;

«В поправка на отклонение направленности измерительной антенны, дБ;

6A_{ph} — поправка на смещение фазового центра измерительной антенны, дБ;

 δA_{co} поправка на влияние перекрестной поляризации на измерительную антенну, дБ;

поправка на несимметричность измерительной антенны, дБ;

- поправка на отклонение от номинального значения затухания площадки, дБ;
- 8d поправка на отклонение от номинального значения расстояния до измерительной антенны, дБ;
- 8h поправка на отклонение от номинального значения высоты стола относительно пластины заземления, дБ.

4 Инструментальная составляющая неопределенности измерений

4.1 Основные положения

При оценке соответствия ТС нормам помех, установленным в стандартах на продукцию, необходимо учитывать инструментальную составляющую неопределенности измерений.

В каждой испытательной лаборатории инструментальная составляющая неопределенности измерений должна оцениваться для видов измерений, указанных в разделах 4.2 — 4.4 настоящего стандарта, при этом рассматривают все приведенные в них входные величины и источники неопределенности. Для каждой оценки і-й входной величины должны быть вычислены стандартная неопределенность u(x,), дБ, и коэффициент влияния с. Суммарную стандартную неопределенность и (у) оценки измеренной величины у рассчитывают по формуле

$$u_c(y) = \sqrt{\sum_i c_i^2 u^2(x_i)}.$$
 (1)

Расширенную неопределенность U_{lab} рассчитывают по формуле

$$U_{lab} = 2 u_c(y) \tag{2}$$

и результат указывают в протоколе испытаний.

Примечание — Коэффициент охвата k = 2 обеспечивает уровень доверия 95 % при распределении, близком к нормальному распределению, свойственному для большинства измерений.

Соответствие уровня помех от испытуемых ТС установленной норме оценивают следующим образом. Если значение U_{lab} меньше или равно значению U_{cispr} приведенному в таблице 1, то:

- считают, что соответствие норме обеспечено, если ни одно из полученных при измерении значений уровня помех не превышает норму помех;
- считают, что существует несоответствие норме, если какое-либо из полученных при измерении значений уровня помех превышает норму помех.

Примечание — Значение расширенной неопределенности конкретного измерения может сопоставляться со значением U_{clapt}, если при оценивании неопределенности рассматривались все влияющие величины и источники неопределенности, приведенные в 4.2 — 4.4.

- Если значение U_{fab} больше значения U_{cispr} , приведенного в таблице 1, то: считают, что соответствие норме обеспечено, если ни одно из полученных при измерении значений уровня помех, увеличенное на $(U_{lab} - U_{cispr})$, не превышает норму помех;
- считают, что существует несоответствие норме, если какое-либо из полученных при измерении значений уровня помех, увеличенное на $(U_{lab} - U_{c,sp})$, превышает норму помех.

Таблица 1 — Значения Ucupr

Вид измерений	Полоса частот, МГц	<i>U_{сияр},</i> дБ
Измерение кондуктивных помех (порт электропитания)	г электропитания) 0,009 — 0,15	
	0,15 — 30	3,6
Измерение мощности ломех	30 — 300	4,5
Измерение излучаемых помех (напряженность электрического поля на открытой измерительной площадке или альтернативной измерительной площадке)	30 — 1000	5,2
Другие	-	На рассмотрении

П р и м е * а н и е — Значения U_{cisor} получены на основе значений расширенных неопределенностей, указанных в приложении А, при вычислении которых рассматривались влияющие величины и источники неопределенности, приведенные в 4.2 — 4.4.

ГОСТ P 51318.16.4.2-2006

Настоящий раздел не отменяет соответствия требованиям к измерительной аппаратуре, установленным в [1].

4.2 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измерениях параметров кондуктивных помех на портах электропитания

При оценке неопределенности измерений параметров кондуктивных помех на портах электропитания рассматривают следующие величины и источники неопределенности:

- показание измерительного приемника;
- затухание соединения между эквивалентом сети питания и измерительным приемником;
- коэффициент калибровки эквивалента сети питания;
- точность измерения приемником синусоидального напряжения;
- амплитудное соотношение измерительного приемника;
- импульсную характеристику измерительного приемника;
- минимальный уровень шума измерительного приемника;
- рассогласование между портом эквивалента сети питания для подключения измерительного приемника и измерительным приемником;
 - входное полное сопротивление эквивалента сети питания.

4.3 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измерениях мощности помех

При оценке неопределенности измерений мощности помех рассматривают следующие величины и источники неопределенности:

- показание измерительного приемника;
- затухание соединения между поглощающими клещами и измерительным приемником;
- затухание, вносимое поглощающими клещами;
- точность измерения приемником синусоидального напряжения;
- амплитудное соотношение измерительного приемника;
- импульсную характеристику измерительного приемника;
- минимальный уровень шума измерительного приемника;
- рассогласование между портом поглощающих клещей для подключения измерительного приемника и измерительным приемником;
 - влияние сетевых помех;
 - влияние окружающей обстановки.

4.4 Величины и источники неопределенности измерений, которые следует учитывать при измерениях напряженности электрического поля излучаемых помех на открытой или альтернативной измерительной площадке

При оценке неопределенности измерений напряженности электрического поля излучаемых помех на открытой или альтернативной измерительной площадке рассматривают следующие величины и источники неопределенности:

- показание измерительного приемника;
- затухание соединения между антенной и измерительным приемником;
- коэффициент калибровки антенны;
- точность измерения измерительным приемником синусоидального напряжения;
- амплитудное соотношение измерительного приемника;
- импульсную характеристику измерительного приемника;
- минимальный уровень шума измерительного приемника;
- рассогласование между входом антенны и входом измерительного приемника;
- частотную интерполяцию коэффициента калибровки антенны;
- изменение коэффициента калибровки антенны с высотой;
- направленность антенны;
- местоположение фазового центра антенны;
- восприимчивость антенны к перекрестной поляризации;
- симметричность антенны;
- затухание измерительной площадки;
- расстояние между испытуемым оборудованием и измерительной антенной;
- высоту стола, на котором размещается испытуемое оборудование.

Приложение А (справочное)

Обоснование значений U_{cispr} , приведенных в таблице 1

А.1 Общие положения

В приведенных ниже разделах изложен метод, используемый при определении значения U_{cispr} , для измерений различных видов. Основные составляющие неопределенности и их оценки для каждого вида измерений приведены в таблицах А.1— А.7. Принятые допущения рассмотрены в А.5. Входные величины а таблицах А.1— А.7, к характеристикам которых приведены пояснения в А.5, отмечены знаками сноски.

Информация для оценки и представления неопределенности результатов измерения приведена в документах, указанных в библиографии.

А.2 Измерение кондуктивных помех на портах электропитания

Измеряемую величину V рассчитывают по формуле

$$V = V_r + L_c + L_{amn} + \delta V_{sw} + \delta V_{pa} + \delta V_{pr} + \delta V_{ef} + \delta M + \delta Z. \tag{A.1}$$

Т а б л и ц а А.1 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений кондуктивных помех в полосе частот от 9 до 150 кГц при использовании эквивалента сети питания (ЭС) 50 Ом/50 мкГн + 5 Ом

Входная величина X_j	Неопределен- ность х _і , дБ	Функция рас- пределения вероятностей	u(x,), дБ	c,	о,и(х,). дБ
Показание приемника ¹⁾ V _/	± 0,1	k = 1	0,10	1	0,10
Затухание: ЭС-приемник ²⁾ L _c	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки ЭСПЭС ³⁾ L _{атл}	± 0,2	k = 2	0,10	1	0,10
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение $^{4)}$ δV_{sw} - амплитудное соотношение $^{6)}$ δV_{ps} - импульсная характеристика $^{5)}$ δV_{pr} - минимальный уровень шума $^{6)}$ δV_{nf}	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,0	k = 2 Равномерная То же	0,50 0,87 0,87 0,00	1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,00
Рассогласование: ЭС-приемник ⁷⁾ &М	+ 0,7/-0,8	U-образная	0,53	1	0,53
Полное сопротивление ЭС ⁸⁾ 8Z	+ 3,1/-3,6	Треугольная	1,37	1	1,37

Расширенная неопределенность: 2 $u_c(V) = 3,97$ дБ.

Т а б л и ц а А.2 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений кондуктивных помех в полосе частот от 150 кГц до 30 МГц при использовании эквивалента сети литания (ЭС) 50 Ом/50 мкГн

Входная величина X_j	Неопределен- ность х _г , дБ	Функция рас- пределения вероятностей	и(х,). дБ	o,	<i>с_ји(х_ј),</i> дБ
Показание приемника ¹⁾ V _r	± 0,1	k = 1	0,10	1	0,10
Затухание: ЭС-приемник ²⁾ L _c	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки ЭС ³⁾ L _{атп}	± 0,2	k = 2	0,10	1	0,10
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение 4) $\delta V_{\rm SR}$ - амплитудное соотношение 5) $\delta V_{\rm ph}$ - импульсная характеристика 6) $\delta V_{\rm ph}$ - минимальный уровень шума 6) $\delta V_{\rm ph}$	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,0	k = 2 Равномерная То же	0,50 0,87 0,87 0,00	1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,00
Рассогласование: ЭС-приемник ⁷) 8М	+ 0,7/-0,8	U-образная	0,53	1	0,53
Полное сопротивление ЭС ⁸⁾ &Z	+ 2,6/-2,67	Треугольная	1,08	1	1,08

Расширенная неопределенность: $2 u_c(V) = 3,60 \text{ дБ}$.

А.3 Измерение мощности помех

Измеряемую величину Р рассчитывают по формуле

$$P = V_r + L_c + L_{ac} - 10 \text{ lg50} + \delta V_{sw} + \delta V_{pa} + \delta V_{pr} + \delta V_{nf} + \delta M + \delta MD + \delta E.$$
 (A.2)

Т а б л и ц а А.3 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений мощности помех в полосе частот от 30 до 300 МГц

Входная величина $X_{_{\! A}}$	Неопределен- ность х _г дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	u(x), дБ	c,	с _, и(х _,). дБ
Показание приемника ¹⁾ V _г	± 0,1	k = 1	0,10	1	0,10
Затухание: Поглощающие клещи-приемник $^{21}L_c$	± 0,1	k = 2	0.05	1	0,05
Затухание, вносимое поглощающими клеща- ми ⁹⁾ L _{ec}	± 3,0	k = 2	1,50	1	1,50
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение ⁴⁾ 8V _{sw} - амплитудное соотношение ⁵⁾ 8V _{pa} - импульсная характеристика ⁵⁾ 8V _{pr} - минимальный уровень шума ⁶⁾ 8V _{nf}	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,0	k = 2 Равномерная То же	0,50 0,87 0,87 0,00	1 1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,00
Рассогласование: Поглощающие клещи-прием- ник ⁷⁾ &М	+ 0,7/- 0,8	U-образная	0,53	1	0,53
Влияние сетевых помех ¹⁰⁾ δMD	± 0,0	_	0,00	1	0,00
Влияние окружающей обстановки ¹¹⁾ &E	± 0,8	k = 1	0,80	1	0,80

Расширенная неопределенность: 2 $u_{\lambda}(P) = 4,45$ дБ.

А.4 Измерение напряженности электрического поля излучаемых помех на открытой или альтернативной измерительной площадке

Измеряемую величину Е рассчитывают по формуле

$$E=V_r+L_c+AF+\delta V_{sw}+\delta V_{pa}+\delta V_{pr}+\delta V_{nf}+\delta M+\delta AF_r+\delta AF_h+\delta A_{dr}+\delta A_{ph}+\delta A_{cp}+\delta A_{bal}+\delta SA+\delta d+\delta h. \eqno(A.3)$$

Т а б л и ц в А.4 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений горизонтально поляризованных излучаемых помех в полосе частот от 30 до 200 МГц при использовании биконической антенны на измерительном расстоянии 3; 10 или 30 м

Входная величина X_{i}	Неопределен- ность х ₁ , дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	<i>u(x_i),</i> дБ	e,	c, и(x,), дБ
Показание приемника ¹⁾ V,	± 0,1	k = 1	0,10	1	0.10
Затухание: Антенна-приемник ²⁾ L _c	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки биконической антен- ны ¹²⁾ <i>АF</i>	± 2,0	k = 2	1,00	1	1,00
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение ⁴⁾ δV_{sw} - амплитудное соотношение ⁵⁾ δV_{pa} - импульсная характеристика ⁵⁾ δV_{pr} - минимальный уровень шума ⁶⁾ δV_{nt}	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,5	k = 2 Равномерная То же k = 2	0,50 0,87 0,87 0,25	1 1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,25
Рассогласование: антенна-приемник ⁷⁾ δМ	+ 0,9/-1,0	U-образная	0,67	1	0,67
Поправки для биконической антенны:					
- частотная интерполяция коэффициента ка- либровки антенны 13 δAF_f	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
- изменения коэффициента калибровки антенны по высоте ¹⁴⁾ δΑ <i>F_h</i>	± 0,5	То же	0,29	1	0,29

Окончание таблицы А.4

Входная величина X_{i}	Неопределен- ность х _/ , дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	υ(х,), дБ	e,	c, u(x,). дЕ
- разница в направленности антенны ¹⁵⁾ $\delta A_{cls'}$					1 2 2 2 2 2
для измерительного расстояния 3 м	± 0.0	-	0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 10 м	± 0.0	_	0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 30 м	± 0,0	-	0,00	1	0,00
 местоположение фазового центра¹⁶⁾ 8A_{ph}: 					
для измерительного расстояния 3 м	± 0.0		0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 10 м	± 0,0	7-1	0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 30 м	± 0,0		0,00	1	0,00
- перекрестная поляризация ¹⁷⁾ бА _{со}	± 0,0		0,00	1	0,00
- симметрия ¹⁸⁾ δA_{bal}	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
Поправки для площадки:					
- несовершенство площадки ¹⁹): 6SA	± 4,0	Треугольная	1,63	1	1,63
- измерительное расстояние ²⁰⁾ δd для:			0,17	1	0,17
3 M	± 0,3	Равномерная			
10 M	± 0,1	То же	0,06	1	0,06
30 м	± 0,0	-	0,00	1	0,00
- высота стола ²¹⁾ - 6h:					
для измерительного расстояния 3 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
для измерительного расстояния 10 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
для измерительного расстояния 30 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05

Расширенная неопределенность:

Т а б л и ц а А.5 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений вертикально поляризованных излучаемых помех в полосе частот от 30 до 200 МГц при использовании биконической антенны на расстоянии 3; 10 или 30 м

Входная величина X_i	Неопределен- ность х ₁ , дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	υ(х,), дБ	c,	c, u(x,), дБ
Показание приемника ¹⁾ V _/	± 0,1	k = 1	0,10	1	0.10
Затухание: антенна-приемник ²⁾ L _c	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки биконической антей- ны ¹²⁾ <i>АЕ</i>	± 2,0	k = 2	1,00	1	1,00
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение ⁴⁾ δV _{зw} - амплитудное соотношение ⁵⁾ δV _{ps} - импульсная характеристика ⁵⁾ δV _{pr} - минимальный уровень шума ⁶⁾ δV _{nr}	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,5	k = 2 Равномерная То же k = 2	0,50 0,87 0,87 0,25	1 1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,25
Рассогласование; антенна-приемник ⁷) <i>§М</i>	+ 0,9/-1,0	U-образная	0,67	1	0,67

 $² u_c(E) = 4,95 дБ — для измерительного расстояния 3 м;$

 $² u_o(E) = 4,94 дБ — для измерительного расстояния 10 м;$

 $² u_c(E) = 4,94 дБ — для измерительного расстояния 30 м.$

ГОСТ Р 51318.16.4.2-2006

Окончание таблицы А.5

Входная величина $X_{_{ m p}}$	Неопределен- ность х _г дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	<i>u(x₁),</i> дБ	c,	с _т и(х _,), дЕ
Поправки для биконической антенны:					
- частотная интерполяция коэффициента ка-					
либровки антенны ¹³⁾ &AF,	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
- изменения коэффициента калибровки антен-					
ны по высоте ¹⁴⁾ &А <i>F</i> _р	± 0,3	Тоже	0,17	1	0,17
- разница в направленности антенны 15) δA _{dic} :		14.572	100 to 100		
для измерительного расстояния 3 м	+ 1,0/-0,0	*	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 10 м	+ 1,0/-0,0	20	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 30 м	+ 0,5/-0,0		0,14	1	0,14
- местоположение фазового центра ¹⁶⁾ δA _{ph} :			10000		
для измерительного расстояния 3 м	± 0,0		0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 10 м	± 0,0	_	0,00	1	0,00
для измерительного расстояния 30 м	0,0 ±		0,00	1	0,00
- перекрестная поляризация ¹⁷⁾ 8A _{со}	± 0,0		0,00	1	0,00
- симметрия ¹⁸⁾ бА _{раї}	± 0,9	Равномерная	0,52	1	0,52
Поправки для площадки:					
- несовершенство площадки ¹⁹⁾ δSA - измерительное расстояние ²⁰⁾ δd.	± 4,0	Треугольная	1,63	1	1,63
3 M	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
10 M	± 0,1	То же	0,06	1	0,06
30 M	± 0,0	-	0,00	1	0,00
- высота стола ²¹⁾ δh.					
для измерительного расстояния 3 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
для измерительного расстояния 10 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
для измерительного расстояния 30 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0.05

Расширенная неопределенность:

 $2~u_c(E)$ = 5,06 дБ — для измерительного расстояния 3 м; 2~uc(E) = 5,04 дБ — для измерительного расстояния 10 м;

 $2 u_o(E) = 5,02 дБ — для измерительного расстояния 30 м.$

Т а б л и ц а А.6 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений горизонтально поляризованных излучаемых помех в полосе частот от 200 МГц до 1 ГГц при использовании логопериодической антенны на расстоянии 3; 10 или 30 м

Входная величина $X_{_{\! f}}$	Неопределен- ность х _г , дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	<i>u(х_і</i>), дБ	o,	c, u(x,), дБ
Показание приемника $^{1)}$ V_{r}	± 0,1	k = 1	0,10	1	0,10
Затухание: антенна-приемник $^{2)}L_{_{\mathbb{Q}}}$	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки биконической антен- ны ¹²⁾ <i>АЕ</i>	± 2,0	k = 2	1,00	1	1,00
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение $^{4)}$ δV_{sw} - амплитудное соотношение $^{5)}$ δV_{ps} - импульсная характеристика $^{5)}$ δV_{pr} - минимальный уровень шума $^{6)}$ δV_{nf}	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,5	k = 2 Равномерная То же k = 2	0,50 0,87 0,87 0,25	1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,25
Рассогласование: антенна-приемник ⁷) &М	+ 0,9/-1,0	U-образная	0,67	1	0,67

Окончание таблицы А.6

Входная величина X_{j}	Неопределен- насть х, дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	υ(х _,), дБ	o,	с, и(х,), ді
Поправки для биконической антенны:		M			1.5. Z
- частотная интерполяция коэффициента ка-	INTERNATION OF THE PARTY OF THE		1506 H		
либровки антенны ¹³⁾ бАF _f	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
- изменения коэффициента калибровки антен-					100
ны по высоте ¹⁴⁾ &AF _b	± 0,3	То же	0,17	1	0,17
- разница в направленности антенны ¹⁵⁾ бА _{ди} :					200
для измерительного расстояния 3 м	+ 1,0/0,0	Э.	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 10 м	+ 1,0/0,0	20	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 30 м	+ 0,5/0,0	20	0,14	1	0,14
- местоположение фазового центра ¹⁶⁾ &А _{рф} :			. 5532.1		155
для измерительного расстояния 3 м	± 1,0	30	0,58	1	0,58
для измерительного расстояния 10 м	± 0,3		0,17	1	0,17
для измерительного расстояния 30 м	± 0,1	20	0,06	1	0,06
- перекрестная поляризация ¹⁷⁾ δА _{ср}	± 0,9	30	0,52	1	0,52
- симметрия ¹⁸⁾ δА _{bal}	± 0,0		0.00	1	0,00
Поправки для площадки:					
- несовершенство площадки ¹⁹⁾ δSA	± 4,0	Треугольная	1,63	1	1,63
 измерительное расстояние²⁰) 8d для; 					
3 м	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
10 M	± 0,1	То же	0,06	1	0,06
30 M	± 0,0	-	0,00	1	0,00
- высота стола ²¹⁾ öh:					1000
для измерительного расстояния 3 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
для измерительного расстояния 10 м	± 0.1	k = 2	0.05	1	0,05
для измерительного расстояния 30 м	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05

Расширенная неопределенность:

 $2 u_c(E) = 5.19 дБ — для измерительного расстояния 3 м;$

 $2 u_c(E) = 5,06 дБ — для измерительного расстояния 10 м;$

 $2u_c(E) = 5,02$ дБ — для измерительного расстояния 30 м.

Т а б л и ц а А.7 — Исходные данные для вычисления неопределенности измерений вертикально поляризованных излучаемых помех в полосе частот от 200 МГц до 1 ГГц при использовании логопериодической антенны на расстоянии 3; 10 или 30 м

Входная величина X_j	Неопределен- ность х, дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	υ(x _i), дБ	c,	c, u(x,), дБ
Показание приемника ¹⁾ V,	± 0,1	k = 1	0,10	1	0,10
Затухание: антенна-приемник ²⁾ L _c	± 0,1	k = 2	0,05	1	0,05
Коэффициент калибровки биконической антен- ны ¹²⁾ <i>АF</i>	± 2,0	k = 2	1,00	1	1,00
Поправки приемника: - синусоидальное напряжение ⁴ δV _{sw} - амплитудное соотношение ⁵ δV _{sw} - импульсная характеристика ⁵ δV _n - минимальный уровень шума ⁶ δV _n - Рассогласование: антенна-приемник ⁷ δМ	± 1,0 ± 1,5 ± 1,5 ± 0,5 + 0,9/-1,0	k = 2 Равномерная То же k = 2 U-образная	0,50 0,87 0,87 0,25 0,67	1 1 1 1 1	0,50 0,87 0,87 0,25 0,67

ГОСТ P 51318.16.4.2-2006

Окончание таблицы А.7

Входная величина X_{r}	Неопределен- ность х _г дБ	Функция распре- деления вероят- ностей	υ(х,), дБ	c,	c, u(x,), дЕ
Поправки для биконической антенны:					
- частотная интерполяция коэффициента ка-					
либровки антенны ¹³⁾ &AF _f	± 0,3	Равномерная	0,17	1	0,17
- изменения коэффициента калибровки антен-			10.53+1		
ны по высоте ¹⁴⁾ <i>8АF</i> _в	± 0.1	Тоже	0,06	1	0,06
- разница в направленности антенны 15) 8A _{dir} ;					
для измерительного расстояния 3 м	+ 1,0/0,0	39	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 10 м	+ 1,0/0,0	*	0,29	1	0,29
для измерительного расстояния 30 м	+ 0,5/0,0	26	0.14	1	0,14
- местоположение фазового центра ¹⁶⁾ δA_{ph} :					
для измерительного расстояния 3 м	± 1,0	*	0,58	1	0,58
для измерительного расстояния 10 м	± 0,3	26	0,17	1	0,17
для измерительного расстояния 30 м	± 0,1	*	0,06	1	0,06
- перекрестная поляризация ¹⁷⁾ δA_{cp}	± 0,9	*	0,52	1	0,52
- симметрия ¹⁸⁾ 8A _{ba/}	± 0,0		0,00	1	0,00
Поправки для площадки:		1,200, 1,200	7		1177
- несовершенство площадки ¹⁹⁾ SSA - измёрительное расстояние ²⁰⁾ Sd:	± 4,0	Треугольная	1,63	1	1,63
3 м	± 0.3	Равномерная	0.17	1	0.17
10 M	± 0.1	То же	0.06	1	0.06
30 M	± 0.0	_	0.00	1	0.00
- высота стола ²¹⁾ δh:					
для измерительного расстояния 3 м	± 0.1	k = 2	0.05	1	0.05
для измерительного расстояния 10 м	± 0,1	k = 2	0.05	1	0,05
для измерительного расстояния 30 м	± 0.1	k = 2	0.05	1	0.05

Расширенная неопределенность:

 $2 u_c(E) = 5,18 дБ — для измерительного расстояния 3 м;$

 $2u_{s}(E) = 5,05 дБ - для измерительного расстояния 10 м;$

 $2u_c(E) = 5.01 \, \text{дБ} - \text{для измерительного расстояния 30 м.}$

А.5 Комментарии к оценкам входных величин

Неопределенности оценок входных величин x_i в таблицах А.1 — А.7 рассматривают как максимальные неопределенности, соответствующие допускам, установленным в требованиях к измерительной аппаратуре по [1]. Приведенные ниже комментарии относятся к входным величинам, отмеченным в таблицах А.1 — А.7 знаками сноски. Значения U_{clapt} в таблице 1 получены на основе значений расширенных неопределенностей, указанных в разделе А.4.

Стандартную неопределенность $u(x_i)$ рассчитывают делением значения неопределенности оценки x_i на коэффициент, зависящий от распределения вероятностей этой неопределенности и значения доверительной вероятности. Для U-образного, равномерного или треугольного распределения вероятностей считают, что X_i находится в пределах между $(x_i - a^-)$ и $(x_i + a^+)$ с доверительной вероятностью 100 % и в качестве $u(x_i)$ выбирают at $\sqrt{2}$, at $\sqrt{3}$ или at $\sqrt{6}$ соответственно, где значение $a = (a^+ + a^-)/2$ равно половине ширины функции распределения вероятностей. Для нормального распределения вероятностей применяют делитель 2, если неопределенность, саязанная с x_i , имеет значение доверительной вероятности, равное 95 % (значение неопределенности равно удвоенному экспериментальному стандартному отклонению), или делитель 1, если доверительная вероятность неопределенности, связанной с x_i , равна 68 % (значение неопределенности равно экспериментальному стандартному отклонению).

Поправки к измеряемым величинам предназначены для компенсации систематической ошибки. Значение поправки может быть получено из протоколов калибровки или вычислениями. Оценку поправки, значение которой неизвестно, но в отношении которой считают, что она с равной вероятностью может быть либо положительной, либо отрицательной, принимают равной нулю. Каждая поправка имеет связанную с ней неопределенность.

Допущения, в результате которых получены значения, представленные в таблицах А.1 — А.7, могут не соответствовать условиям конкретной испытательной лаборатории. Испытательная лаборатория, оценивающая расширенную неопределенность U_{lob}, должна учитывать конкретную информацию о своей измерительной системе, включая характеристики оборудования, точность результатов калибровки, известные или предполагаемые распре-

деления вероятностей и процедуры измерений. Для испытательной лаборатории может быть выполнена оценка неопределенности по участкам полосы частот, особенно если предполагается, что значение неопределенности существенно изменяется в полосе частот измерений.

Ниже приведены пояснения к характеристикам входных величин, отмеченных знаками сноски в таблицах А.1 — А.7; их следует рассматривать как рекомендации для испытательных лабораторий, располагающих данными, отличными от указанных в таблицах А.1 — А.7.

¹⁾ На показания приемника будут оказывать влияние: нестабильность измерительной системы, шум приемника и ошибки интерполяции шкалы измерительного прибора.

Оценка значения V, является результатом усреднения многих показаний, имеющих стандартную неопределенность, заданную экспериментальным стандартным отклонением среднего значения (k=1).

²⁾ Предполагается, что оценку значения затухания L_o соединения между приемником и эквивалентом сети литания, поглощающими клещами или антенной, а также расширенную неопределенность и коэффициент охвата можно получить из протокола калибровки.

П р и м е ч а н и е — Если значение затухания L_c для кабеля или аттенюатора получены на основе технических документов изготовителя, можно предположить, что функция распределения вероятностей будет равномерной, и половина ее ширины равна допуску на затухание, указанному изготовителем. Если соединение представляет собой кабель вместе с аттенюатором и имеются данные изготовителя о каждом изделии, то затухание L_c включает в себя две составляющие, каждая из которых имеет собственное равномерное распределение вероятностей.

- $^{3)}$ Предполагается, что значение коэффициента калибровки L_{amn} эквивалента сети питания, а также значение расширенной неопределенности и коэффициент охвата можно получить из протокола калибровки.
- $^{4)}$ Предполагается, что оценку поправки δV_{sw} на точность измерения синусоидального напряжения приемником, а также значение расширенной неопределенности и коэффициент охвата можно получить из протокола калибровки.

 Π р и м е ч а н и е — Если в протоколе калибровки указано, что точность измерения синусоидального напряжения находится в пределах допуска $\pm 2\,$ дБ, установленного в [1], то оценку поправки $\delta V_{\rm sw}$ принимают равной нулю при равномерном распределении вероятности, половина ширины которого равна 2 дБ.

5) В общем случае оценить поправку на отклонение импульсной характеристики приемника от номинального значения не представляется возможным.

Предполагается, что существует протокол поверки, в котором указано, что амплитудное соотношение приемника соответствует долуску \pm 1,5 дБ, установленному в [1], для измерения пикового, квазипикового, среднеквадратического и среднего значений. Поправку δV_{pa} оценивают как равную нулю при равномерном распределении вероятности, половина ширины которого равна 1,5 дБ.

Допуск, указанный в [1] для импульсной характеристики приемника, меняется в зависимости от частоты повторения импульсов и типа детектора. Предполагается, что существует протокол поверки, в котором указано, что импульсная характеристика приемника в зависимости от частоты повторения импульсов соответствует допускам, установленным в [1]. Поправку бV_{рг} оценивают как равную нулю при равномерном распределении вероятностей, половина ширины которого равна 1,5 дБ. Данное значение ширины функции распределения вероятностей принято как наиболее характерное из различных допусков, приведенных в [1].

Примечания и места по становлено, что отклонение амплитудного соотношения или импульсной характеристики от номинального значения находится в пределах $\pm \alpha$, дБ ($\alpha \le 1.5$ дБ) в соответствии стребованиями [1], то поправку для такой характеристики можно оценить как равную нулю с равномерным распределением вероятностей, половина ширины которого равна α , дБ. Если помеха создает на детекторе длительный гармонический сигнал, то поправки к импульсной характеристике не рассматривают.

б) Минимальный уровень шума измерительного приемника обычно намного ниже норм напряжения и мощности помех, поэтому его влияние на результаты измерений вблизи этих норм незначительно. Однако для излучаемых помех минимальный уровень шума приемника может оказывать влияние на результаты измерений вблизи нормы излучаемых помех.

При измерении излучаемых помех поправку δV_{nf} оценивают как равную нулю с расширенной неопределенностью 0,5 дБ и коэффициентом охвата, равным 2.

⁷⁾ В общем случае порт эквивалента сети питания, поглощающих клещей или антенны, предназначенный для подключения измерительного приемника, подсоединяют к порту 1 двухпортовой схемы (четырехполюсника), к порту 2 которой подключают измерительный приемник с коэффициентом отражения К_г. Двухпортовую схему, которая может быть кабелем, аттенюатором, аттенюатором с кабелем или иной комбинацией, можно представить с помощью ее S-параметров (см. [1]). Тогда поправку на рассогласование вычисляют по формуле

$$\delta M = 20 \log 10 \left[(1 - K_o S_{11})(1 - K_o S_{22}) - S_{21}^2 K_o K_c \right],$$
 (A.4)

где K_e — коэффициент отражения со стороны порта подключения эквивалента сети питания или поглощающих клещей с подключенным испытуемым техническим средством или антенны для измерения помех. Все параметры рассматривают относительно 50 Ом.

Если известны только абсолютные значения или предельные абсолютные значения параметров, то рассчитать поправку δM не представляется возможным. Однако ее предельные значения δM[±] не будут превышать величин, рассчитанных по формуле

$$\delta M^{\pm} = 20 \log 10 \left[1 \pm (|K_a||S_{11}| + |K_c||S_{22}| + |K_a||K_c||S_{11}||S_{22}| + |K_a||K_c||S_{21}|^2)\right].$$
 (A.5)

Функция распределения вероятностей значений 8М имеет приблизительно U-образную форму шириной не более (8М * − 8М °), а стандартное отклонение должно составлять не более половины ее ширины, деленной на √2.

При измерениях напряжения и мощности помех значение K_a зависит от полного сопротивления испытуемого оборудования, значение которого неизвестно и не имеет допусков.

Предполагается, что в наихудшем случае значение коэффициента отражения должно быть $|K_o|=1$. Предполагается также, что подключение к приемнику осуществляется хорошо согласованным кабелем $(|S_{11}|<<1,|S_{22}|<<1)$ с незначительным затухвнием $(|S_{21}|\approx1)$ и ослабление входного аттенюатора приемника не менее 10 дБ. При этих условиях установленный в [1] допуск на коэффициент стоячей волны по напряжению (КСВН) не более 1,2, отжуда следует, что $|K_i| \le 0.09$.

При измерениях излучаемых помех предполагается, что в технических требованиях к антенне КСВН \leq 2,0, при этом $|K_a| \leq$ 0,33. Также предполагается, что подключение к приемнику осуществляется хорошо согласованным кабелем ($|S_{11}| << 1$, $|S_{22}| << 1$) с незначительным затуханием ($|S_{21}| \approx 1$) и ослабление входного аттенюатора приемника равно 0 дБ. При этих условиях установленный в [1] допуск КСВН должен быть не более 2,0, откуда следует, что $|K_a| \leq 0.33$.

Оценку значения поправки δM принимают равной нулю с U-образным распределением вероятностей шириной, равной разности (δM $^+$ – δM $^-$).

Примечание рассогласования для δM и δM $^{\pm}$ показывают, что значение рассогласования можно уменьшить за счет увеличения затухания хорошо согласованной двухпортовой схемы, установленной перед приемником. Однако при этом снизится чувствительность измерений. Для некоторых антенн на отдельных частотах КСВН может намного превышать 2,0. При использовании сложных антенн могут лотребоваться меры, гарантирующие, чтобы полное сопротивление со стороны приемника соответствовало требованию [1] к КСВН \leq 2,0. Если эквивалент сети питания или поглощающие клещи откалиброваны с аттенюатором, постоянно подключенным к их выходному порту, влияние полного сопротивления измеряемого оборудования на ошибку рассогласования будет уменьшаться с увеличением затухания.

8) В соответствии с [1] для эквивалента сети питания 50 Ом/50 мкГн + 5 Ом или для эквивалента сети питания 50 Ом/50 мкГн требуется, чтобы допуск на значение входного полного сопротивления находился в пределах 20 % величины номинального полного сопротивления, если порт для подключения измерительного приемника нагружен на сопротивление 50 Ом. Отсутствие в [1] ограничений на значение фазы полного сопротивления испытуемого ТС, подключенного к эквиваленту сети питания, приводит к росту неопределенности измерений напряжения.

Предполагается, что полное сопротивление испытуемого ТС находится внутри окружности на плоскости полных сопротивлений, центр которой соответствует номинальному полному сопротивлению. Радиус окружности равен 20 % значения номинального полного сопротивления. Размещенный таким образом долуск на фазу полного сопротивления соразмерен с допуском на значение полного сопротивления. Оценку поправки 6Z принимают равной нулю с распределением вероятностей, ограниченным предельными значениями из всех комбинаций полного сопротивления эквивалента сети питания полного сопротивления испытуемого ТС в указанной полосе частот. Предполагается, что закон распределения вероятностей будет треугольным.

⁹⁾ Предполагается, что оценку потерь, вносимых поглощающими клещами, L_{ac}, а также расширенную неопределенность и коэффициент охвата можно получить из протокола калибровки.

10) Сетевые помехи могут влиять на показания приемника, если трансформатор тока поглощающих клещей недостаточно от них изолирован. Для снижения воздействия сетевых помех может понадобиться установка ферритового поглотителя на сетевом шнуре у точки подключения к сети питания или использование для подавления помех эквивалента сети питания.

Предполагается, что любые сетевые помехи незначительны или их воздействие снижено до незначительного значения с помощью соответствующих мер подавления помех. Оценку поправки *SMD* принимают равной нулю с неопределенностью, равной нулю.

П р и м е ч а н и е — Если сетевые помехи не являются пренебрежимо малыми и их воздействие на показание приемника не было снижено за счет соответствующих мер подавления, учитывают значение поправки и ее неопределенность.

11) Измерения мощности помех с помощью поглощающих клещей чувствительны к влиянию окружающих условий, включая свойства поверхностей испытательного помещения и расстояния до них. Однако определить

поправку $\delta \mathcal{E}$, учитывающую отличия между окружающими условиями, в которых калибровались поглощающие клещи, и теми условиями, в которых они используются, достаточно сложно.

Оценку поправки δE принимают равной нулю со стандартным отклонением, определенным на основе значений, полученных при измерении известной мощности в различных окружающих условиях.

 Π р и м е ч а н и е — Если поглощающие клещи калибруют и используют в одних и тех же окружающих условиях, то поправку δE не рассматривают.

12) Предполагается, что оценку коэффициента калибровки антенны в свободном пространстве AF вместе с расширенной неопределенностью и коэффициентом охвата можно получить из протокола калибровки.

¹³) Если коэффициент калибровки антенны рассчитывают интерполяцией между частотами, на которых имеются данные калибровки, то неопределенность, связанная с коэффициентом калибровки антенны, будет зависеть от частотного интервала между точками калибровки и изменения коэффициента калибровки антенны по частоте. Для расчета используют график зависимости коэффициента калибровки антенны от частоты.

Оценку поправки δAF_f для ошибки интерполяции коэффициента калибровки антенны принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, половина ширины которого равна 0,3 дБ.

 Π р и м е ч а н и е — На любой частоте, для которой измерен коэффициент калибровки антенны, поправку δAF_r не рассматривают.

¹⁴⁾ Зависимость коэффициента калибровки антенны от высоты для сложной антенны будет отличаться от такой же зависимости для дипольной антенны, которая представлена в [1] в качестве эталонной антенны для полосы от 30 до 300 МГц.

Оценку поправки δAF_h принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, половину ширины которого оценивают по зависимости коэффициента калибровки биконической и логопериодической антенны от высоты.

П р и м е ч а н и е — На частотах свыше 300 МГц или в случае, если измерительной антенной является диполь, поправку δAF_n не рассматривают.

Предполагается, что горизонтально поляризованная биконическая антенна имеет равномерную диаграмму направленности в вертикальной плоскости. Предполагается также, что при использовании вертикально поляризованной биконической антенны и горизонтально или вертикально поляризованной логопериодической антенны поправка δA_{dk} будет не более + 1 дБ для измерительного расстояния 3 и 10 м и не более + 0,5 дБ — для измерительного расстояния 30 м.

Оценку поправки δΑ_{dir} принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, ширина которого зависит от измерительного расстояния.

П р и м е ч а н и е — Оценку поправки δA_{dir} отличную от 0, с уменьшенной неопределенностью можно получить из диаграммы направленности измерительной антенны и применять с учетом частоты и измерительного расстояния. Если измерительной антенной является диполь, то поправку δA_{dir} не рассматривают.

16) Для биконической антенны поправка 8А_{рр} на местоположение фазового центра незначительна, однако смещение местоположения фазового центра логопериодической антенны в зависимости от изменения частоты требует соответствующего изменения измерительного расстояния.

Для логопериодической антенны оценку поправки δA_{ph} принимают равной нулю с равномерным распределением, ширину которого оценивают исходя из предположений, что ошибка измерительного расстояния равна \pm 0,35 м, а напряженность поля убывает обратно пропорционально расстоянию.

П р и м е ч а н и е — Если измерительной антенной является диполь, поправка δA_{ph} незначительна.

17) Считается, что восприимчивость биконической антенны к перекрестной поляризации незначительна. Оценку поправки 8А_{ср} на восприимчивость к перекрестной поляризации логопериодической антенны принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, половина ширины которого равна 0,9 дБ, в соответствии с допуском на восприимчивость к перекрестной поляризации, равным 20 дБ и приведенным в [1].

П р и м є ч а н и є — Если в качестве измерительной антенны используют диполь, поправка δA_{cp} незначительна.

ГОСТ P 51318.16.4.2-2006

¹⁸⁾ Влияние несимметричности антенны будет наибольшим, если входной коаксиальный кабель будет расположен параллельно элементам антенны. Оценку поправки
⁶A_{рат} при несимметричности антенны принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, оценка половины ширины которого получена на основе характеристик типовых измерительных антенн.

 $^{19)}$ Максимальная разность между теоретическим затуханием площадки и измеренным затуханием площадки $D_{\rm max}$, увеличенным на неопределенность измерения затухания площадки, отражает возможное влияние несовершенства площадки на измерение помех. Допуск, указанный в [1] для этой разности, равен \pm 4 дБ. Однако неопределенность измерений затухания площадки методом по [1] обычно велика из-за неопределенности коэффициентов калибровки двух антенн. Поэтому площадка, соответствующая допуску 4 дБ, вряд ли будет иметь дефекты, способные вызвать ошибки, равные 4 дБ при измерении помех. В соответствии с этим предполагают, что поправка δSA имеет треугольный закон распределения вероятностей.

Оценку поправки δSA принимают равной нулю с треугольным распределением вероятностей, половина ширины которого равна 4 дБ.

Дальнейшее совершенствование методов аттестации измерительной площадки, установленных в [1], должно привести к уменьшению допуска.

П р и м е ч а н и е — При D_{\max} менее 4 дБ оценка поправки δSA может быть принята равной нулю с треугольным распределением вероятностей, половина ширины которого равна D_{\max} .

²⁰⁾ Ошибка измерительного расстояния возникает из-за ошибок определения периметра испытуемого оборудования, измерения расстояния и наклона мачты антенны. Оценку поправки &d на отклонение расстояния от номинального принимают равной нулю с равномерным распределением вероятностей, половина ширины которого получена из предположения, что максимальное отклонение расстояния равно ± 0,1 м и что напряженность поля убывает обратно пропорционально расстоянию.

21)Оценку поправки δh на отклонение высоты стола не более чем на ± 0,01 м от номинальной высоты, равной 0,8 м, принимают равной нулю с нормальным распределением вероятностей, имеющим расширенную неопределенность 0,1 дБ, с доверительной вероятностью 95 %.

Приложение Б (справочное)

Сведения об основных терминах

- Б.1 неопределенность (измерений): Параметр, связанный с результатом измерений и характеризующий рассеяние значений, которые могли бы быть обоснованно приписаны измеряемой величине (в соответствии с [5]).
- Б.2 стандартная неопределенность: Неопределенность результата измерений, выраженная в виде среднеквадратического отклонения (в соответствии с [5]).
- Б.3 суммарная стандартная неопределенность: Стандартная неопределенность результата измерений, полученного через значения других величин, равная положительному квадратному корню суммы членов, причем члены являются дисперсиями или ковариациями этих других величин, взвешенными в соответствии с тем, как результат измерений изменяется при изменении этих величин (в соответствии с [5]).
- Б.4 расширенная неопределенность: Величина, определяющая интервал вокруг результата измерений, в пределах которого, как можно ожидать, находится большая часть распределения значений, которые с достаточным основанием могли бы быть приписаны измеряемой величине (в соответствии с [5]).

Приложение В (справочное)

Сведения о соответствии ссылочных международных стандартов национальным стандартам Российской Федерации, использованным в настоящем стандарте в качестве нормативных ссылок

Таблица В.1

[1] СИСПР 16-1 (части 1-1,1-2,1-3,

Обозначение ссылочного национального стандарта Российской Федерации	Обозначение и наименование ссылочного международного стандарта и условное обозначение степени его соответствия ссылочному национальному стандарту		
FOCT P 51319—99	СИСПР 16-1:1999 «Технические требования к аппаратуре для измерения радио- помех и помехоустойчивости и методы измерений — Часть 1: Аппаратура для из- мерения радиоломех и помехоустойчивости» (NEQ)		
FOCT P 51320-99	СИСПР 16-2:1996 «Технические требования к аппаратуре для измерения радио- помех и помехоустойчивости и методы измерений — Часть 2: Методы измерений радиопомех и помехоустойчивости» (NEQ)		
FOCT 14777-76	<u> </u>		
FOCT 30372-95/ FOCT P 50397-92	МЭК 60050-161:1990 «Международный электротехнический словарь — Глава 161. Электромагнитная совместимость» (NEQ)		
Примечание — В стандартов: NEQ — неэквивалентн	настоящей таблице использовано следующее обозначение степени соответствия ые стандарты.		

Библиография

Технические требования к аппаратуре для измерения радиопомех и поме-

	1-4, 1-5)	хоустойчивости и методы измерений — Аппаратура для измерения радио- помех и помехоустойчивости
[2]	СИСПР 16-2 (части 2-1, 2-2, 2-3, 2-4)	Технические требования к аппаратуре для измерения радиопомех и поме- хоустойчивости и методы измерений — Методы измерения помех и поме- хоустойчивости
[3]	СИСПР 16-3	Технические требования к аппаратуре для измерения радиопомех и поме- хоустойчивости и методы измерений — Технические отчеты СИСПР
[4]	СИСПР 16-4 (части 4-1, 4-2, 4-3, 4-4)	Технические требования к аппаратуре для измерения радиопомех и поме- хоустойчивости и методы измерений — Неопределенности, статистика и моделирование норм
[5]	PMF 43— 2001	Рекомендации по межгосударственной стандартизации. Государ- ственная система обеспечения единства измерений. Применение «Руководства по выражению неопределенности измерений»
[6]	ИСО 1993, ISBN 92-67-01075-1	Международный словарь основных и общих терминов в метрологии
[7]	Специальное Руководство ИСО/МЭК: 1995	Руководство по представлению неопределенности в измерениях
[8]	Техническая записка NIST 1297. Государственный департамент правительства США по торговым технологиям, Национальный институт стандартов и технологий, 1994 г.	Taylor, BN. В Kuyatt, CE. Руководство по оценке и представлению неопре- деленности результатов измерений NIST
[9]	Европейское Сотрудничество по аккредитации лабораторий,	Представление неопределенности измерений при калибровке
	EAL-R2, апрель 1997 г. EAL-R2-S1, ноябрь 1997 г.	Дополнение 1 к EAL-R2

УДК 621.396/.397.001.4:006.354

OKC 33.100

302

Ключевые слова: электромагнитная совместимость, испытания в области ЭМС, измерения индустриальных радиопомех, неопределенность измерений, стандартная неопределенность, расширенная неопределенность

Редактор В.Н Колысов
Технический редактор В.Н. Прусакова
Корректор М.И. Першина
Компьютерная верстка А.Н. Золотаревой

Сдано в набор 04.04.2007. Подписано в печать 22.05.2007. Формат 60 × 84 ½. Бумата офсетная. Гарнитура Ариал Печать офсетная. Усл. леч. л. 2,32 Уч. чизд. л. 2,00. Тираж 270 экз. Зак. 452. С 4064.

ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ», 123995 Москва, Гранатный пер., 4.
www.gostinfo.ru info@gostinfo.ru
Набрано во ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» на ПЭВМ.
Отпечатано в филиале ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» — тип. «Московский печатник», 105062 Москва, Лялин пер., 6.