МИКРОСХЕМЫ ИНТЕГРАЛЬНЫЕ АНАЛОГОВЫЕ

МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ ХАРАКТЕРИСТИК

Издание официальное

межгосударственный

СТАНДАРТ

МИКРОСХЕМЫ ИНТЕГРАЛЬНЫЕ АНАЛОГОВЫЕ

Методы измерения электрических параметров и определения характеристик

ГОСТ 19799—74

Analog integrated circuits. Methods for measurement of electric parameters and determination of responses

Дата введения 01.01.76

Настоящий стандарт распространяется на интегральные аналоговые микросхемы (далее — микросхемы) и устанавливает методы измерения электрических параметров и определения характеристик.

Стандарт не распространяется на коммутаторы и ключи, на компараторы напряжения в части методов 1580, 1581, 2500, 2501 и операционные усилители.

Настоящий стандарт должен применяться:

при разработке и пересмотре стандартов или технических условий на микросхемы конкретных типов;

при разработке установок для измерения электрических параметров микросхем;

при проведении научно-исследовательских и опытно-конструкторских работ.

Степень соответствия настоящего стандарта СТ СЭВ 1622—79 приведена в приложении 4.

Общие требования к аппаратуре — в соответствии с ГОСТ 30350.

(Измененная редакция, Изм. № 1, 2, 3, 4, 5, 6).

Разд. 1. (Исключен, Изм. № 6).

2. МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ НАПРЯЖЕНИЯ (класс 1000*)

М е т о д 1500. Измерение входного напряжения (U_{n}).

Измерение $U_{\rm m}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1. Измеряют напряжение на входе микросхемы при ее работе в заданном режиме, указанном в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

М е т о д $1\,5\,1\,0$. Измерение максимального входного напряжения ($U_{\rm as,\,max}$) для микросхем с одним входом.

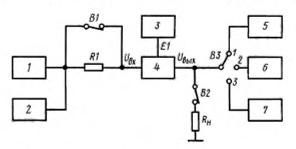
Издание официальное

Перепечатка воспрещена

*

Порядок нумерации методов измерения, применяемый в настоящем стандарте, приведен в приложении 2.

Измерение U_{y_1,y_2,y_3} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1.



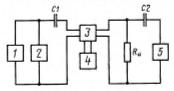
1 — генератор сигналов; 2 — измеритель переменного напряжения; 3 — источник питания; 4 — микросхема; 5 — измеритель переменного напряжения; 6 — измеритель нелинейных искажений; 7 — измеритель временных интервалов (осциллограф)

Черт. 1

На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Увеличивая напряжение входного сигнала, устанавливают напряжение выходного сигнала микросхемы равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измерителем напряжения измеряют $U_{\rm semi}$ на входе микросхемы.

М е т о д $1.5 \ 1.1$. Измерение максимального входного напряжения ($U_{\text{вх. max}}$) для микросхем с двумя входами на переменном токе.



I — генератор переменного напряжения;
 2, 5 — измерители переменного напряжения;
 3 — микросхема;
 4 — источник питания

Черт. 2

Структурная схема для измерения $U_{ux.max}$ на переменном токе приведена на черт, 2.

Значения чистоты и сопротивления нагрузки должны соответствовать установленным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. В случае применения модулированного сигнала измерители 2 и 5 должны обеспечивать измерение эффективного немодулированного напряжения. Конденсаторы С1 и С2 должны являться короткозамкнутыми цепями при заданной частоте.

Для проведения измерения испытуемую микросхему (при необходимости) балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Сигнал генератора I на заданной частоте устанавливают на уров-

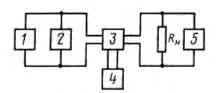
не, обеспечивающем значение напряжения на входе (выходе) испытуемой микросхемы, указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Значения максимального входного напряжения измеряют измерителем 2.

Методы 1500, 1510, 1511. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д $1\,5\,1\,2$. Измерение максимального входного напряжения ($U_{\rm sx,max}$) для микросхем с двумя входами на постоянном токе.

Структурная схема измерения $U_{\text{вс. max}}$ на постоянном токе приведена на черт. 2a.



I- источник постоянного напряжения; 2, 5— измерители постоянного напряжения; 3— микросхема; 4— источник питания

Черт. 2а

Для измерения $U_{\text{вс. max}}$ на источнике I устанавливают напряжение $U_{\text{вс. max}} \le U_{\text{вс. max}}$ и постепенно увеличивают его до тех пор, пока $U_{\text{\tiny max}}$ не достигнет значения, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Значение $U_{m,max}$ измеряют измерителем 2.

(Введен дополнительно, Изм. № 2).

М е т о д 1 5 2 0. Измерение минимального входного напряжения (U, дин) для микросхем с одним входом.

Измерение $U_{\text{вх. min}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1.

На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Уменьшая напряжение входного сигнала, устанавливают напряжение выходного сигнала микросхемы равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкрет-

Измерителем напряжения измеряют $U_{\text{възили}}$ на входе микросхемы.

М е т о д 1 5 2 1. Измерение минимального входного напряжения (U_{vertur}) для микросхем с двумя входами.

Измерение $U_{\text{ах,min}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 2.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указаниым в методе 1511.

При необходимости микросхему балансируют с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, Уменьшая напряжение входного сигнала, устанавливают напряжение на входе (выходе) испытуемой микросхемы равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. После этого измеряют $U_{\text{\tiny вх.min}}$ измерителем 2.

М е т о д 1530. Измерение чувствительности (S)

Измерение S проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1. На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Уменьшают входное напряжение до такого значения, при котором параметры микросхемы примут значения, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измеряют напряжение входного сигнала, которое численно равно чувствительности.

Метод 1540. Измерение диапазона входных напряжений (ΔU_{ω}).

Для измерения $\Delta U_{_{\mathrm{ps.}}}$ измеряют значение максимального входного напряжения $U_{_{\mathrm{ps.mat}}}$ (методы 1510 и 1511) и значение минимального входного напряжения $U_{\text{вх.min}}$ (методы 1520 и 1521). Диапазон входных напряжений определяют по формуле

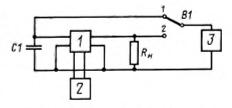
$$\Delta U_{\text{ex}} = U_{\text{ex,max}} - U_{\text{ex,min}}$$

М е т о д 1550. Измерение входного напряжения покоя (U_{0xx}) и выходного напряжения покоя

 $(U_{_{0\mathrm{max}}})$. Измерение $U_{_{0\mathrm{max}}}$ и $U_{_{0\mathrm{max}}}$ микросхем с одним входом приведенной на проводят согласно структурной схеме, приведенной на

Емкость С, конденсатора должна быть достаточной для того, чтобы исключить паразитные самовозбуждения, и должна соответствовать стандартам или техническим условиям на микросхемы конкретных типов.

Переключатель B1 устанавливают в положение 1 и измерителем З измеряют значение входного напряжения покоя U_{ns} . Затем переключатель B1 переводят в положение 2 и измерителем 3 измеряют значение выходного напряжения покоя U_{0max} . (Измененная редакция, Изм. № 2).



I — микросхема; 2 -источник тания; 3 - измеритель постоянного напряжения

Черт. 3

Метод 1560. (Исключен, Изм. № 2).

М е т о д 1570. Измерение входного напряжения ограничения ($U_{0_{\text{corp,ax}}}$).

Измерение $U_{\text{trp, ax}}$ проводят согласно структурной схеме, выбранной для измерения коэффициента усиления напряжения К, данной микросхемы.

C. 4 FOCT 19799-74

На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал напряжением U_{ux}' , указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют переменное напряжение на выходе микросхемы $U_{\text{вых}}^{'}$. Увеличивают входной сигнал до напряжения $U_{\text{вх}}^{''}=1,1$ $U_{\text{вх}}^{'}$ и измеряют $U_{\max}^{"}$. Дифференциальный коэффициент усиления определяют по формуле

$$K'_{y,x} = \frac{U''_{max} - U'_{max}}{0.1 U'_{max}}$$

Изменяя входное напряжение и определяя $K_{v,a}$, находят такое значение U_{uv} , при котором $K_{v,a}$ равен 0,1 $K_{y,z}$. Входное напряжение ограничения $U_{0\text{orp, sx}}$ равно найденному значению U_{sx}

М е т о д 1580. Измерение э. д. с. смещения (E_{col}) и напряжения смещения нуля (U_{col}) для микросхем с двумя и одним входами.

Измерение $E_{_{\mathrm{CM}}},\ U_{_{\mathrm{CM}}}$ для микросхем с двумя входами проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 4, а для микросхем с одним входом — согласно структурной схеме, приведенной

Инвентирующий усилитель 4 применяется, если выходное напряжение испытуемой микросхемы не сдвинуто по фазе. Усилитель должен обеспечивать коэффициент усиления напряжения K_{vL} и иметь входное сопротивление $R_{ux} >>> R_{ux}$.

Значения сопротивлений резисторов, входящих в структурные схемы черт. 4 и черт. 4а, должны удовлетворять следующим требованиям:

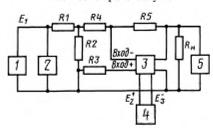
$$R_1 \ge R_2 \ge R10R_{\text{max}}$$
;

$$R_4 \le 0.01 R_5$$
 или $R_4 \le \frac{R_5}{0.1 \; K_{\chi L_{min}}}$;

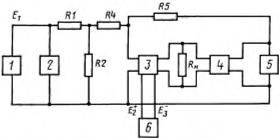
$$R_3 \equiv \frac{R_4 \cdot R_5}{R_4 + R_5} \equiv R_4; \ R_{\rm ex} >> R_2 \leq \frac{R_4}{50} \, ,$$

где R_{ix} — входное сопротивление испытуемой микросхемы;

 R_{\max} — выходное сопротивление испытуемой микросхемы; $K_{,\iota_{\min}}$ — коэффициент усиления напряжения испытуемой микросхемы при условии, что цепь обратной связи разомкнута.



I — источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 2, 5 - измерители постоянного вапряжения; 3 - микросхема; 4 - источник питания



 всточник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 2, 5 — измерители постоянного напряжения; 3 — микросхема; 4 — усилитель, инвентирующий фазу; б — источник

Испытуемую микросхему балансируют, изменяют напряжение E_i источника I до тех пор, пока напряжение на измерителе 5 будет равно нулю или значению $U_{0 \max}$, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют значение E_i измерителем 2.

Э. д. с. смещения и напряжения смещения нуля определяют по формуле

$$E_{\text{cm}}(U_{\text{cm}}) \simeq E_1 \frac{R_2}{R_1 + R_2} + U_{0 \text{mix}} \frac{\bar{R}_4}{R_4 + \bar{R}_5}$$

М е т о д 1581. Измерение э. д. с смещения ($E_{\rm cw}$) и напряжения смещения нуля ($U_{\rm cw}$) для микросхем с двумя входами с автоматической балансировкой испытуемой микросхемы с помощью вспомогательного усилителя.

Измерение $E_{_{\text{CM}}}$, $U_{_{\text{CM}}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 5.

Параметры вспомогательного дифференциального усилителя должны обеспечивать:

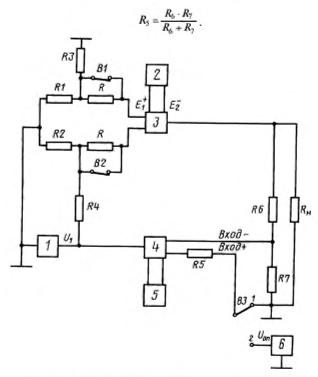
усиление при разомкнутой обратной связи более 60 дБ;

размах выходного напряжения, достаточный для обработки входного напряжения испытуемой микросхемы;

диапазон напряжений синфазного сигнала на входе не меньше диапазона выходного напряжения испытуемой микросхемы.

Значения сопротивлений резисторов, входящих в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям:

$$R_1 = R_2$$
; $R_3 = R_4$; $R_1 \ll R_3 \ll R_{ss}$;



I — измеритель постоянного напряжения; 2, 5 — источники питания;
 3 — микросхема; 4 — вспомотательный дифференциальный усилитель;

6 - веточник постоянного напряжения

Черт. 5

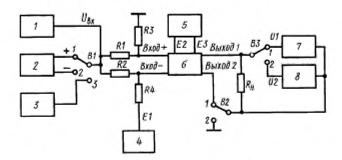
Значения сопротивлений резисторов R устанавливают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Переключатель B3 устанавливают в положение I, когда выходное напряжение испытуемой микросхемы равно нулю, или в положение 2, когда выходное напряжение не равно нулю. Напряжение источника 6 должно соответствовать установленному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Для измерения $E_{\rm cm}$ переключатели B1 и B2 замыкают, а для измерения $U_{\rm cm}$ — размыкают.

Устанавливают напряжение источника 6 и положение переключателя B3 в соответствии со стандартами или техническими условиями на микросхемы конкретных типов и измеряют напряжение U_1 измерителем I. Э. д. с. смещения и напряжение смещения нуля определяют по формуле:

$$E_{c_M}(U_{c_M}) = U_1 \frac{R_2}{R_2 + R_4}$$
.

М е т о д 1 5 9 0. Измерение синфазного входного напряжения ($U_{\rm ob,ax}$). Измерение $U_{\rm cd,ax}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 6.



I — измеритель напряжения; Z — источник питания; 3 — генератор сигналов; 4 — источник питания; 5 — источник питания; 6 — микросхема; 7 — измеритель постоянного напряжения; 8 — измеритель переменного напряжения

Черт, 6

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$R_1 = R_2 \le 0.01 R_{ax}$$
; $R_3 = R_4 \gg R_2$.

На микросхему подают $U_{c\phi,nx}$ с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют его напряжение измерителем напряжения.

Методы 1570—1590. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 1600. Измерение максимального синфазного входного напряжения ($U_{\text{сф.пх.max}}$) для микросхем с двумя входами.

Для измерения максимального синфазного входного напряжения $U_{\rm op,nx,max}$ измеряют коэффициент ослабления синфазных входных напряжений $K_{\rm oc,op}$ (методы 6550 и 6551). Измеряя $K_{\rm oc,op}$, плавно увеличивают напряжение входного синфазного сигнала до значения, при котором $K_{\rm oc,op}$ уменьшится на 6 дБ, при этом регистрируют постоянное напряжение входного синфазного сигнала или амплитуду синусоидального входного синфазного сигнала (при измерении на переменном токе), которые равны $U_{\rm op}$ измере.

М е т о д 1 6 1 0. Измерение выходного напряжения (U_{max}).

Для измерения $U_{\text{мах}}$ на выводах микросхемы устанавливают режим, указанный в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Измерение $U_{\text{вих}}$ проводят измерителем напряжения, подключаемым к выходу микросхемы.

М е т о д 1620. Измерение максимального выходного напряжения ($U_{\text{max max}}$) для микросхем с одним входом.

Измерение $U_{\text{вых,max}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1. На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Увеличивают напряжение входного сигнала до такого значения, при котором параметры микросхемы примут значения, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измеряют измерителем напряжения на выходе микросхемы $U_{\text{при мих}}$.

М е т о д 1 6 2 1. Измерение максимального выходного напряжения ($U_{\text{вых max}}$) для микросхем с двумя входами на переменном токе.

Измерение $U_{\text{важ,mах}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 2. Требования к элементам схемы аналогичны изложенным в методе 1511.

Сигнал генератора I на заданной частоте устанавливают на уровне, обеспечивающем значение напряжения на входе (выходе) испытуемой микросхемы, указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измеряют максимальное выходное напряжение $U_{\text{вых.пых}}$ измерителем 5.

Методы 1610-1621. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 1622. Измерение максимального выходного напряжения ($U_{\max\max}$) для микросхем с двумя входами на постоянном токе.

Измерение $U_{\text{вых.max}}$ на постоянном токе проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 2a.

На источнике I устанавливают напряжение U_{int} , указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Значение U_{int} язмеряют измерителем 5.

(Введен дополнительно, Изм. № 2).

М е т о д 1630. Измерение минимального выходного напряжения ($U_{\text{вых.пып}}$) для микросхем с одним входом.

Измерение $U_{\max,\min}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1. На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Уменьшают напряжение входного сигнала до такого значения, при котором параметры микросхемы примут значения, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измерителем напряжения на выходе микросхемы измеряют $U_{\text{вих,тво}}$.

М е т о д 163 1. Измерение минимального выходного напряжения ($U_{\text{max,min}}$) для микросхем с двумя входами.

Измерение $U_{\text{мах,min}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 2. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1511.

Микросхему балансируют (при необходимости) с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Уменьшают напряжение входного сигнала до такого значения, при котором параметры микросхемы примут значения, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов; при этом измерителем напряжения на выходе микросхемы измеряют $U_{\text{пых min}}$.

М е т о д 1640. Измерение выходного напряжения баланса ($U_{\text{вых.бал}}$) для микросхем с двумя входами.

Измерение $U_{\text{вых.бал}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 6а.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1580.

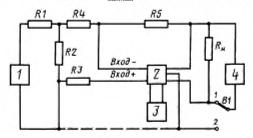
Микросхему балансируют (метод 1580) с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Затем переключатель B1 переводят в положение 2 и измерителем постоянного напряжения измеряют $U_{\text{вых.быт}}$ между одним из выходов микросхемы и общим выводом микросхемы.

C. 8 FOCT 19799-74

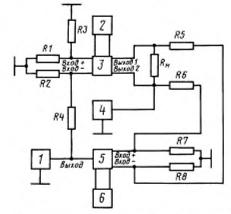
М е т о д 1641. Измерение выходного напряжения баланса ($U_{\text{вых.бы.}}$) для микросхем с двумя входами с автоматической балансировкой испытываемой микросхемы с помощью вспомогательного усилителя.

Измерение $U_{\text{вых.бы.}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 66.



1 — источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы, 2 — микросхема; 3 — источник питавия; 4 — измеритель постоянного напряжепостоянного напряжения.

Черт. ба



4 — измерители постоянного напряжения;
 6 — источники питания;
 3 — микросхема;
 5 — испомогательный усилитель

Черт, 66

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям:

$$R_1 = R_2 \le 0.01 R_{\text{ex}}; R_3 = R_4 \gg R_2;$$

 $R_4 = R_2; R_7 = R_0.$

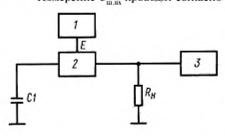
Если напряжения на входах вспомогательного усилителя не превышают допустимых значений, то резисторы R7 и R8 исключают.

Параметры вспомогательного усилителя должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1581.

Измерителем 4 измеряют постоянное напряжение $U_{\text{вых.бы.}}$ между одним из выходов микросхемы и общим выводом микросхемы.

М е т о д 1 6 5 0. Измерение приведенного ко входу напряжения шумов ($U_{\rm m.nx}$) для микросхем с одним входом.

Измерение $U_{m,m}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 7.



I – источник питания;
 2 – микросхема;
 3 – измеритель переменного напряжения

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$X_{C_1} \le 0.1 R_{\text{isc}}$$

Для измерения $U_{\text{иг.п.}}$ измеряют эффективное значение напряжения шумов $U_{\text{иг.}}$ на выходе микросхемы и коэффициент усиления напряжения $K_{\text{у.U}}$ методом, выбранным для испытаний данной микросхемы (методы 6500—6504).

Приведенное ко входу напряжение шумов определяют по формуле

$$U_{\mathrm{min}} = \frac{U_{\mathrm{min}}}{K_{\mathrm{y}U}}$$
.

М е т о д -1.6.5 1. Измерение приведенного ко входу напряжения шумов ($U_{\rm m.s.x}$) для микросхем с двумя входами.

Измерение $U_{m,m}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 7а.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям:

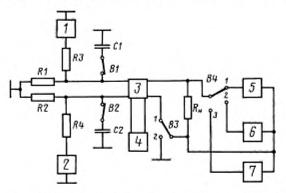
$$R_1 = R_2 \le 0.01 R_{xx}; R_3 = R_4 \gg R_1;$$

 $C_1 = C_2; X_{C_1} \le 0.01 R_{xx}.$

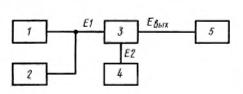
Для микросхем с двумя выходами положение переключателей при измерении $U_{\text{ш,их}}$ показано на черт. 7a, а для микросхем с одним выходом переключатель B3 переводят в положение 2.

Переменное напряжение на выходе генератора устанавливают равным нулю. Входы микросхемы через конденсаторы C1 и C2 закорачивают на общий вывод, для чего замыкают переключатели B1 и B2.

Микросхему балансируют с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, затем к выходу микросхемы подключают измеритель переменного напряжения (переключатель В4 устанавливают в положение 2).



I — генератор сигналов; 2 — источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 3 — микросхемы; 4 — источник питания; 5 — измеритель постоянного напряжения; 6 — измеритель переменного напряжения; 7 — измеритель нелиневных искажений.



I — источник управляющего напряжения; 2 — измеритель постоянного напряжения; 3 — микросхема; 4 — источник питания; 5 — измеритель постоянного напряжения

Черт. 8

Henry 7a

Измеряют эффективное значение напряжения шумов $U_{\rm m}$ непосредственно на выходе микросхемы и коэффициент усиления напряжения $K_{\rm v}U$ (методы 6500—6504).

Приведенное ко входу напряжение шумов U_{max} определяют по формуле

$$U_{\text{m.ux}} = \frac{U_{\text{m}}}{K_{\text{yU}}}$$
.

М е т о д 1 6 6 0. Измерение остаточного напряжения (U_{ocr}).

Измерение U_{oct} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 8.

На вход микросхемы подают управляющее напряжение $E_{\rm l}$, соответствующее открытому состоянию микросхемы, с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Остаточное напряжение измеряют измерителем напряжения на выходе микросхемы.

М е т о д 1 6 7 0. Измерение напряжения срабатывания (U_{coo}).

Измерение U_{con} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 8.

Увеличивают управляющее напряжение $E_{\rm l}$, начиная от $E_{\rm l}^{'} < U_{\rm cp6}$, указанного в стандартах или

C. 10 FOCT 19799-74

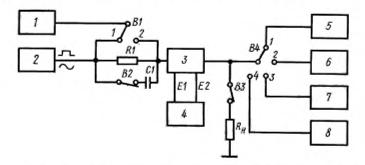
технических условиях на микросхемы конкретных типов, до значения, при котором происходит включение микросхемы, т. е. скачкообразное изменение выходного напряжения, при этом регистрируют значение E_i^r , которое равно U_{cont} .

М е т о д 1 6 8 0. Измерение напряжения отпускания (U_{am}).

Измерение U_{orn} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 8.

Уменьшают управляющее напряжение E_i , начиная от $E_i^* > U_{cp6}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, до значения $E_1^{"}$, при котором происходит включение микросхемы, то есть скачкообразное изменение выходного напряжения, при этом регистрируют значение $E_{_{\rm I}}$, которое равно $U_{_{
m orn}}$.

М е т о д 1 6 9 0. Измерение максимальной амплитуды импульсов входного (выходного) напряжения ($U_{\text{inv.A.max.}}$ $U_{\text{max.A.max}}$). Измерение $U_{\text{inv.A.max}}$ ($U_{\text{max.A.max}}$) проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.



1- измеритель переменного напряжения; 2- генератор сигналов; 3- микросхема; 4 — источник питания; 5 — измеритель временных интервалов; (осциллограф); б - измеритель переменного напряжения; 7 - измеритель частоты; 8 — измеритель нелинейных искажений

Henr. 9

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$R_1 = R_{\text{ax}}; X_{C_1} \le 0.01 R_1$$
.

Плавно увеличивают амплитуду входных импульсов до такого значения, при котором искажения формы импульсов выходного напряжения станут равными значениям, указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Измерителем напряжения измеряют максимальную амплитуду импульсов входного (выходного) напряжения.

М е т о д 1700. Измерение диапазона изменения выходного напряжения ограничения ΔU_{orb} . Измерение $\Delta U_{\text{огр}}$ проводят согласно структурной схеме, выбранной для определения коэффициента усиления напряжения К., данной микросхемы (методы 6500-6504).

При двух значениях входного напряжения $U_{\rm ax}^{'} = U_{\rm orp}$ и $U_{\rm ax}^{''} = 1,5$ $U_{\rm orp}$ измеряют выходные напряжения $U_{a,v}$ и $U_{a,v}^{"}$.

Диапазон изменения выходного напряжения ограничения определяют по формуле

$$\Delta U_{\text{orp}} = U_{\text{BMX}}'' - U_{\text{BMX}}'.$$

Методы 1610-1700. (Измененная редакция, Изм. № 2). Метолы 1710, 1711. (Исключены, Изм. № 5).

М е т о д 1720. Измерение диапазона выходного постоянного напряжения ($U_{\text{віах, пост}}$).

Измерение $U_{\text{вых, вост}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 7а. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1651.

Для микросхем с двумя выходами положение переключателя ${\it B3}$ при измерении ${\it U}_{\rm nur, noor}$ показано на черт. 7а, а для микросхем с одним выходом переключатель ВЗ переводят в положение 2.

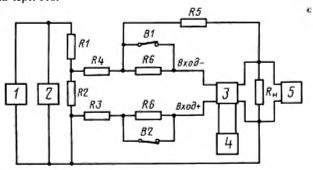
На вход микросхемы подают два значения напряжения, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов и обеспечивающие получение двух граничных значений диапазона выходного напряжения микросхемы. Измеряют указанные выходные напряжения. Диапазон выходного напряжения определяют как алгебраическую разность измеренных выходных напряжений.

(Измененная редакция, Изм. № 2).

3. МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ ТОКА (класс 2000)

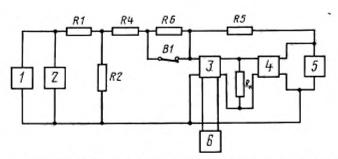
М е т о д 2 5 0 0. Измерение входных токов (I_{ix_1} , I_{ix_2}), среднего входного тока (I_{ix_1cp}) и разности входных токов ($\Delta I_{\nu\nu}$).

Для микросхем с двумя входами измерение $I_{\text{вх}_1}, I_{\text{вх}_2}, I_{\text{вх},\text{ср}}, \Delta I_{\text{вх}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 11a, а измерение $I_{\text{вх}_1}$ для микросхем с одним входом — по структурной схеме, приведенной на черт. 116.



 I – источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 2, 5 — измерители постоянного напряжения; 3 — микросхема; источник питания

Черт. 11а



 I — источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 5 — измерители постоянного напряжения; 3 — микросхема; 4 — усилитель, инвентирующий фазу; 6 - источник питания

Сопротивление R_6 резистора (см. черт. 11а и 116) должно удовлетворять следующему требованию: $0.5R_1 \le R_6 \le R_{\rm ev}$.

Остальные элементы, входящие в структурные схемы, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1580.

При измерении ΔI_{int} испытуемую микросхему балансируют при замкнутых переключателях B1 и B2, изменяют напряжение источника I до тех пор, пока напряжение на измерителе 5 не будет равно нулю или напряжению U_{think} , указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измеряют напряжение $E_1^{'}$ измерителем 2. Повторно балансируют микросхему при разомкнутых переключателях B1 и B2 и измеряют измерителем 2 напряжение $E_1^{''}$.

При измерении $I_{\text{вх}_1}$, $I_{\text{вх}_2}$, $I_{\text{вх}_3}$, $I_{\text{вх}_4}$, ор испытуемую микросхему балансируют при разомкнутом переключателе BI и замкнутом B2 и измеряют напряжение $E_1^{""}$ измерителем 2. Повторно микросхему балансируют при замкнутом переключателе BI и разомкнутом B2 и измеряют напряжение $E_1^{""}$.

Разность входных токов ΔI_{m} микросхемы определяют по формуле

$$\Delta I_{\text{ax}} = \frac{K_1 \cdot K_2}{R_4} (E_1' - E_1'')$$

где

$$K_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2};$$
 $K_2 = \frac{R_5}{R_4 + R_5}$

Входной ток I_{m} , по первому входу микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{res}_1} = -\frac{K_1 \cdot K_2}{R_1} (E_1 - E_1''')$$

Входной ток I_{m_2} по второму входу микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{EX2}} = \frac{K_1 \cdot K_2}{R_6} (E_1' - E_1'''')$$

Средний входной ток $I_{\text{вк.сп}}$ микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{Bx.cp}} = \frac{K_1 \cdot K_2}{2R_6} (E_1^{""} - E_1^{""}) = \frac{I_{\text{BX}_1} + I_{\text{BX}_2}}{2}.$$

Входной ток $I_{_{\rm BX}}$ для микросхемы с одним входом определяют по формуле для $I_{_{{\rm BX}_1}}$.

М е т о д $2.5 \ 0.1$. Измерение входных токов ($I_{\text{вх}_1}$, $I_{\text{вх}_2}$), среднего входного тока ($I_{\text{вх},\text{ср}}$) и разности входных токов ($\Delta I_{\text{вх}}$) с автоматической балансировкой с помощью вспомогательного усилителя.

Измерение I_{xx_1} , I_{ax_2} , I_{ax_3p} , ΔI_{ax} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 5.

Сопротивление резисторов R должно быть меньше значения входного сопротивления испытуемой микросхемы и в 100 раз больше значения сопротивления R_1 резистора. Требования к источнику напряжения устанавливают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Остальные требования к элементам структурной схемы должны соответствовать требованиям, указанным в методе 1581.

При измерении $\Delta I_{\rm ax}$ размыкают переключатели B1 и B2 и измеряют значение $U_1^{'}$ измерителем I

(см. черт. 5). При измерении I_{ux_1} , I_{ux_2} , $I_{ux_{cp}}$ размыкают переключатель BI, замыкают переключатель B2 и измеряют значение $U_1^{"}$ измерителем I. Потом замыкают переключатель BI, размыкают переключатель B2 и измеряют значение $U_1^{"}$ измерителем I.

Разность входных токов ΔI_{ax} определяют по формуле

$$\Delta I_{\rm gx} = K \frac{U_1}{R},$$
 где $K = \frac{R_2}{R_2 + R_4}$.

Входной ток $I_{uv_{i}}$ по первому входу микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{BX}_1} = -K \frac{U_1''}{R}$$
.

Входной ток $I_{\text{ix}_{\gamma}}$ по второму входу микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{ax}_2} = K \frac{U_1'''}{R} .$$

Средний входной ток $I_{\text{вх-ср}}$ микросхемы определяют по формуле

$$I_{\text{EX.cp}} = K \frac{U_1'' - U_1'''}{2R} = \frac{I_{\text{EX}_1} + I_{\text{EX}_2}}{2}$$
.

Методы 2500, 2501. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 2502, 2510-2512. (Исключены, Изм. № 2).

М е т о д 2 5 2 0. Измерение выходного тока ($I_{\text{вых}}$).

Для измерения $I_{\text{вых}}$ измеряют выходное напряжение $U_{\text{вых}}$ (метод 1610). Выходной ток определяют по формуле

$$I_{\text{max}} = \frac{U_{\text{max}}}{R_{\text{o}}}$$
.

М е т о д 2530. Измерение максимального выходного тока ($I_{\text{max.max}}$) для микросхем с одним входом.

Измерение $I_{\text{вых,max}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1.

Для определения $I_{\text{вых.max}}$ положение переключателей показано на черт. 1.

Изменяя напряжение входного синусоидального сигиала при номинальном значении сопротивления нагрузки, указанном в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, устанавливают на выходе напряжение $U_{\text{вых,нах}}$, которое измеряют по методу 1620.

После этого заменяют сопротивление нагрузки резистором R'_n , указываемом в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют значение U'_{max} .

Максимальный выходной ток определяют по формуле

$$I_{\text{disk,max}} = \frac{U_{\text{max}}'}{R}$$
.

М е т о д 2 5 3 1. Измерение максимального выходного тока (I_{пак.max}) для микросхем с двумя входами.

C. 14 FOCT 19799-74

Для определения $I_{\text{вых,mах}}$ при номинальном значении сопротивления нагрузки на выходе микросхемы устанавливают максимальное выходное напряжение $U_{\text{вых,max}}$, измеренное по методу 1621.

Заменяют сопротивление нагрузки резистором R'_{ii} , указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходное напряжение U'_{max} . Максимальный выходной ток определяют по формуле

$$I_{\text{max,max}} = \frac{U_{\text{max}}}{R_u}$$
.

М е т о д 2.540. Измерение минимального выходного тока ($I_{\text{вых.пып}}$).

Для определения $I_{\max,\min}$ измеряют минимальное выходное напряжение $U_{\max,\min}$ (метод 1630 или 1631).

Минимальный выходной ток определяют по формуле

$$I_{\mathrm{max.min}} = \frac{U_{\mathrm{max.min}}}{R_{\mathrm{m}}}$$
 ,

М е т о д 2 5 5 0. Измерение тока утечки на входе (выходе) ($I_{y_{7,85}}$ и $I_{y_{7,865}}$).

Измерение $I_{y_{\text{T,HX}}}$ и $I_{y_{\text{T,HAX}}}$ проводят согласно структурной ехеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Размыкают переключатель B2, закрывают входную (выходную) цепь микросхемы и измеряют падение напряжения ΔU на резисторе R_1 (выходное напряжение микросхемы $U_{\text{вых}}^{'}$). Ток утечки на выходе (входе) определяют по формулам

$$I_{yy,BX} = \frac{\Delta U}{R_l}$$
;

$$I_{\text{yt.BMX}} = \frac{U_{\text{BMX}}}{R_{ii}}$$
.

Методы 2530—2550. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 2 5 6 0. Измерение входного (выходного тока) покоя ($I_{\text{вк.0}}$ и $I_{\text{вих.0}}$).

Измерения $I_{\text{nc.0}}$ и $I_{\text{выск.0}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

Размыкают переключатель B2 и при $U_{ix} = 0$ измеряют падение напряжения ΔU на резисторе R_1 (выходное напряжение микросхемы U_{saix}).

Входной (выходной) ток покоя определяют по формулам

$$I_{\text{ux},0} = \frac{\Delta U}{R_1}$$
;

$$I_{\max,0} = \frac{U_{\max}^{'}}{R_{\cdots}}.$$

Метод 2570. Измерение тока потребления (I_{pom}).

Измерение I_{nom} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 12.

Измерители постоянного тока должны являться короткозамкнутыми цепями. При применении генератора напряжения его параметры должны соответствовать указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Для измерения I_{nom} в точках A, B, B, \ldots, N должен быть обеспечен режим питания микросхемы, указанный в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Точки потребления $I_{\text{nom}_1}, I_{\text{nom}_2}, \ldots, I_{\text{nom}_n}$ измеряют измерителями токов.

Методы 2571-2590. (Исключены, Изм. № 2).

Методы 2600-2610. (Исключены, Изм. № 5).

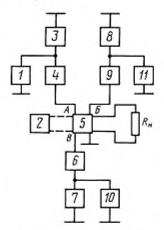
Метод 2620. Измерение тока срабатывания (I_{cob}).

Измерение I_{cp6} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 8.

Увеличивают управляющее напряжение $E_{_{\rm I}}$, начиная от $E_{_{\rm I}}^{'} < U_{_{\rm cp6}}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, до значения $E_{_{\rm I}}^{''}$, при котором происходит включение микросхемы, то есть скачкообразное изменение выходного напряжения. При этом измеряют значение тока, потребляемого от источника $E_{_{\rm I}}$. Значение этого тока в момент срабатывания микросхемы равно $I_{_{\rm co5}}$.

(Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 2630, 2631. (Исключены, Изм. № 2).



 1, 10, 11 — измерители постоянного напряжения; 3, 7, 8 — источники питания; 4, 6, 9 — измерители постоянного тока; 2 генератор напряжения; 5 — микросхема

Черт. 12

МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ МОЩНОСТИ (класе 3000)

М е т о д 3 5 0 0. Измерение потребляемой мощности (P_{nor}).

Для измерения $P_{\text{пот}}$ измеряют токи, потребляемые микросхемой (метод 2570).

Потребляемую мощность определяют по формуле

$$P_{\text{non}} = I_1 E_1 + I_2 E_2 + \dots I_n E_n$$

где $I_1,\,I_2\ldots I_n$ — токи, протекающие через выводы питания микросхем;

 $E_{i}, E_{i}, \dots E_{n}$ — напряжения питания на выводах микросхемы.

(Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 3510. Измерение максимальной потребляемой мощности ($P_{\text{nor,max}}$).

Максимальную потребляемую мощность измеряют при работе микросхемы в предельном режиме по потреблению (метод 3500).

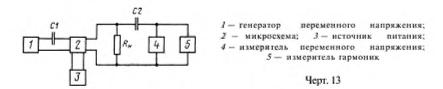
М е т о д 3520. Измерение рассеиваемой мощности ($P_{\rm nac}$).

Для измерения P_{pac} определяют потребляемую мощность P_{nov} (метод 3500) и выходную мощность P_{nov} (метод 3530). Рассеиваемую мощность определяют по формуле

$$P_{\text{pac}} = P_{\text{not}} - P_{\text{max}}$$

М е т о д 3 5 3 0. Измерение выходной мощности (P_{\max}) и максимальной выходной мощности ($P_{\max\max}$).

Структурная схема для измерения P_{max} , $P_{\text{max,max}}$ приведена на черт. 13.



Измерение проводят в диапазоне низких частот. Значение частоты указывают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Конденсаторы C1 и C2 должны быть корот-козамкнутой цепью на заданной частоте f.

Предельное отклонение сопротивления нагрузки от заданного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов должно быть в пределах ± 1 %. Измеритель 5 должен обеспечивать измерение коэффициента гармоник в диапазоне от 1 до 5 гармоники, при этом погрешность измерителя должна быть в пределах ± 10 %.

Для проведения измерения выходное напряжение генератора I повышают до получения значения $U_{\rm aux}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, или такого выходного напряжения $U_{\rm sace,max}$, при котором получают коэффициент гармоник $K_{\rm r,max}$, указанный в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Выходную мощность и максимальную выходную мощность определяют по формулам:

$$P_{\mathrm{max}} = \frac{U_{\mathrm{max}}^2}{R_{\mathrm{st}}}, \qquad P_{\mathrm{max,max}} = \frac{U_{\mathrm{max,max}}^2}{R_{\mathrm{st}}}.$$

(Измененная редакция, Изм. № 2). Метод 3540. (Исключен, Изм. № 2).

МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ ЧАСТОТЫ (клаес 4000)

М е т о д 4 5 0 0. Измерение полосы пропускания (Δf), верхней ($f_{\rm s}$)и нижней ($f_{\rm s}$) граничных частот.

Измерения Δf проводят согласно структурной схеме, выбранной для измерения коэффициента усиления K_{yU} данной микросхемы (методы 6500—6504). На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал, напряжение и частоту которого указывают в стандартах или технических условиях на микро-

схемы конкретных типов, при этом измеряют переменное напряжение на выходе микросхемы $U_{\text{вых}}'$.

Плавно увеличивают частоту входного сигнала, поддерживая его напряжение постоянным до тех пор, пока напряжение на выходе микросхемы уменьшится до значения $U_{\text{вых}}^{"} \approx 0,707 \ U_{\text{вых}}^{'}$, при этом регистрируют частоту входного сигнала (верхнюю граничную частоту $f_{\text{в}}$). При необходимости микросхему балансируют с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Затем плавно уменьшают частоту входного сигнала, поддерживая его напряжение постоянным до тех пор, пока напряжение на выходе микросхемы уменьшится до значения

 $U_{\rm aux}^{''''} = 0.707 \ U_{\rm aux}^{'}$. При этом регистрируют частоту входного сигнала (нижнюю граничную частоту $f_{\rm u}$).

Полосу пропускания микросхемы определяют по формуле

$$\Delta f = f_{_{\rm B}} - f_{_{\rm H}}.$$

(Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 4 5 1 0. Измерение центральной частоты (f_{μ}).

Измеряют верхнюю $f_{_{\rm H}}$ и нижнюю $f_{_{\rm H}}$ граничные частоты микросхемы (метод 4500). Центральную частоту полосы пропускания определяют по формуле

$$f_{ii} = \frac{f_{ii} + f_{ii}}{2}.$$

М е т о д 4 5 2 0. Измерение частоты единичного усиления (f_i) .

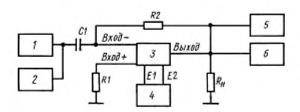
Измерение f_1 микросхемы с одним выходом проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 15.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$X_{\mathcal{C}_1} \leq R_2; \ R_{\max} \leq R_2 \leq R_{\max}; \ R_1{\approx}R_2; \ R_{\max,r}{<\!\!<\!\!<} \ R_2,$$

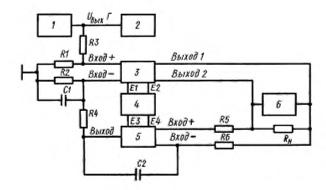
где $R_{\text{вых.r}}$ — выходное сопротивление генератора.

Измерение f_1 микросхем с двумя выходами проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 16.



I — измеритель переменного напряжения; 2 — генератор сигналов; 3 — микросхема; 4 — источник питания; 5 — осциллограф; 6 — измеритель переменного напряжения

Черт. 15



I = измеритель переменного напряжения; 2 - генератор сигналов;
 З - микроехема; 4 - источник питания; 5 - вспомогательный усилитель; 6 - измеритель переменного напряжения

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$R_{1} = R_{2}; \ R_{3} = R_{4}; \ R_{5} = R_{6}; \ R_{1} \ll R_{3} \ll R_{\text{max}}; \ X_{C_{1}} \ll R_{2}; \ X_{C_{2}} \ll R_{6}.$$

Параметры вспомогательного усилителя определяют в зависимости от параметров испытуемой микросхемы.

Плавно увеличивают частоту входного сигнала, поддерживая его напряжение постоянным до тех пор, пока значение выходного напряжения станет равным значению входного напряжения. При этом регистрируют частоту входного сигнала, равную частоте единичного усиления f_i .

М е т о д 4 5 3 0. Измерение частоты резонанса (квазирезонанса) (f_0) .

Измерение f_0 проводят согласно структурной схеме, выбранной для измерения коэффициента усиления K_{ct} данной микросхемы (методы 6500—6504).

На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал, частоту которого плавно изменяют, поддерживая напряжение постоянным.

Значение частоты, при котором выходное напряжение принимает максимальное (минимальное) значение, является частотой резонанса (квазирезонанса).

М е т о д 4 5 4 0. Измерение нижней (верхней) частоты полосы задерживания ($f_{_{33,10}}$, $f_{_{32,10}}$).

Измерение $f_{\mu\nu}$ и $f_{\mu\nu}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

На микросхему подают входное напряжение с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измеряют коэффициент передачи. Плавно уменьшают (увеличивают) частоту входного сигнала до тех пор, пока коэффициент передачи микросхемы уменьшится в заданное число раз, при этом регистрируют частоту входного сигнала, которая равна нижней (верхней) частоте полосы задерживания.

Методы 4530, 4540. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Метод 4550. Измерение полосы задерживания (Δf_{vo}).

Для измерения Δf_{xx} измеряют $f_{xx,x}$ и $f_{xx,x}$ (метод 4540). Полосу задерживания определяют по формуле

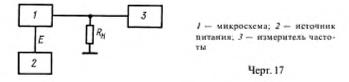
$$\Delta f_{xx} = f_{xx.n} - f_{xx.n}$$

Метод 4560. Измерение частоты среза (f_{cos}) .

Для измерения частоты среза определяют амплитудно-частотную характеристику (метод 9510) и определяют частоты, на которых коэффициент усиления напряжения $K_{cc} = 0$ дБ.

М е т о д 4 5 7 0. Измерение частот генерирования (f) и следования импульсов (F).

Измерение f и F проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 17.



На микросхему подают электрический режим, указанный в HTД, и измерителем частоты регистрируют $f_{\rm r}$ и F.

М е т о д 4580. Измерение максимальной частоты следования импульсов (F_{max}).

Измерение F_{\max} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

На вход микросхемы от генератора подают импульсы. Частоту следования импульсов плавно

увеличивают до тех пор, пока искажение формы импульса на выходе микросхемы станет равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. При этом регистрируют F_{\max} .

(Измененная редакция, Изм. № 2).

МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ ВРЕМЕНИ (класс 5000)

Метод 5500. Измерение времени задержки (г.).

Измерение t проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

Для измерения t положение переключателей показано на черт. 9.

На вход микросхемы подают импульс прямоугольной формы с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, после этого измеряют I_{xx} измерителем временных интервалов или определяют по изображениям входного и выходного импульсов на экране осциллографа как интервал времени, измеренный между моментами достижения фронтами входного и выходного импульсов уровней, указанных в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

М е т о д 5.5 ± 0.0 Измерение времени нарастания ($t_{\text{нар}}$) выходного напряжения для микросхем с одним входом.

Измерение $t_{\text{нар}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1.

Для измерения $t_{\text{нар}}$ положение переключателей B1, B2 показано на черт. 1, а переключатель B3 переводят в положение 3.

На вход микросхемы подают импульс прямоугольной формы с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Измерители временных интервалов измеряют интервал времени, за который выходное напряжение микросхемы изменяется от момента первого достижения уровня 0.1 до момента первого достижения уровня 0.9 установившегося значения, который равен t_{min} .

ния уровня 0,9 установившегося значения, который равен $t_{\text{нар}}$. М е т о д 5 5 1 1. Измерение времени нарастания ($t_{\text{нар}}$), времени запаздывания ($t_{\text{зап}}$), времени установления ($t_{\text{уст}}$) и времени успокоения ($t_{\text{уст}}$).

Измерение $t_{\text{мар}}, t_{\text{мап}}, t_{\text{уст}}, t_{\text{усп}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 17а.

Значения параметров выходного импульса генератора (амплитуда, частота, полярность, длитель-

ность, время нарастания и спада), сопротивления R_1 , R_3 , сопротивление нагрузки $R_{\rm e}$ (с учетом допускаемой емкости, шунтирующей нагрузку), приращение выходного напряжения от установившегося значения ϵ должны соответствовать стандартам или техническим условиям на микросхемы конкретных типов.

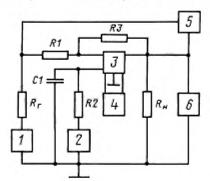
Графическое определение $t_{\text{нар}}$, $t_{\text{зып}}$, $t_{\text{уст}}$, $t_{\text{усв}}$ и ϵ приведено в приложении 5. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям:

$$R_{\text{nux}} {\ll} R_{\text{l}} {\gg} R_{\text{r}}; \ R_{\text{3}} \cdot C_{\text{nx}} {\gg} t_{\text{nup}};$$

$$R_2 \simeq \frac{R_1 \cdot R_3}{R_1 + R_3}; \qquad C_1 \ge 100 \frac{T_r}{R_2},$$

где $C_{\rm ax}$ — емкость на входе испытуемой микросхемы; $T_{\rm c}$ — период повторения импульсов генератора.

Параметры импульса генератора (длительность импульса τ_u , время нарастания τ_u , время спада τ_c) должны удовлет-



1 — генератор импульсов; 2 — источник постоянного напряжения для балансировки микросхемы; 3 — микросхема; 4 — источник питания; 5 — измеритель временных интервалов (осциллограф); 6 — измеритель постоянного напряжения

Черт. 17а

ворять условиям $\tau_n > t_{ycn}$, $\tau_n \ll t_{aan}$, $\tau_c \ll t_{aan}$. Измерение параметров может проводиться при $K_{yc}=1$, то есть $R_1=R_x$ или $K_{vc}>1$, т. е.

$$\frac{R_3}{R_1} = K_{\text{NU}}.$$

Перед измерением микросхему балансируют в соответствии с требованиями стандартов или технических условий на микросхемы конкретных типов. Если разбаланс испытуемой микросхемы не влияет на измеряемые параметры, то измерение проводят без предварительной балансировки. Затем устанавливают значение амплитуды импульса генератора, обеспечивающее работу испытуемой микросхемы в линейном режиме.

Время запаздывания t_{nat} , время нарастания t_{nap} , время установления t_{yes} и время успокоения t_{yes} измеряют измерителем временных интервалов.

Методы 5500-5511. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 5520-5530. (Исключены, Изм. № 2).

М е т σ д 5 5 4 0. Измерение времени готовности (t_{rr}).

Регистрируют момент времени t_1 , соответствующий включению микросхемы и началу периодического измерения контролируемого параметра, который является критерием для определения времени готовности.

Регистрируют момент времени t_{rr} , соответствующий времени, когда контролируемый параметр, являющийся критерием, принимает значение, указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Время готовности определяют по формуле

$$t_{rr} = t_2 - t_1$$

Измерение параметров, которые являются критериями для определения времени готовности, проводят согласно методам, указанным в настоящем стандарте.

Конкретный метод измерения параметров указывают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

(Измененная редакция, Изм. № 2).

7. МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ОТНОСИТЕЛЬНЫХ ПАРАМЕТРОВ (класс 6000)

М е т о д 6500. Измерение коэффициента усиления напряжения (K_{yU}) для микросхем с одним вхолом.

Метод применяют, когда не требуется высокая точность определения K_{yU} или когда напряжение, подаваемое на вход испытываемой микросхемы, не может быть измерено непосредственно (например, на высоких частотах).

Измерение $K_{\rm eff}$ проводят согласно структурной схеме, которая приведена на черт. 1.

Для определения $K_{\rm sU}$ положение переключателей показано на черт. 1.

На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал $U_{\rm ax}$, указанный в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют переменное напряжение на выходе $U_{\rm max}$. Коэффициент усиления напряжения определяют по формуле

$$K_{yL} = \frac{U_{B\Omega x}}{U_{nx}}$$
.

М е т о д 650 1. Измерение коэффициента усиления напряжения (K_{v1}) на постоянном токе.

Измерение $K_{y_{ij}}$ проводят для микросхемы с двумя входами согласно структурной схеме, приведенной на черт. 4, а для микросхем с одним входом — на черт. 4а.

Основные элементы, входящие в структурные схемы, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1580.

Для проведения измерения испытуемую микросхему предварительно балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Напряжение источника I изменяют на такое значение ΔE , при котором приращение выходного напряжения ΔU_{\max} не выходит за линейный участок работы испытуемой микросхемы.

Коэффициент усиления вычисляют по формуле

$$K_{\rm yU} = \frac{\Delta U_{\rm BMN}}{\Delta E \, \frac{R_2}{R_1 + R_2} + \Delta U_{\rm MMN} \, \frac{R_4}{R_4 + R_4}} \; . \label{eq:KyU}$$

М е т о д 6 5 0 2. Измерение коэффициента усиления напряжения (K_{yU}) на постоянном токе для микросхем с двумя входами с автоматической балансировкой испытуемой микросхемы при помощи вспомогательного усилителя.

Измерение K_{yL} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 5. Основные элементы, входящие в структурные схемы, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1581.

Для проведения измерения устанавливают переключатели B1 и B2 в замкнутое положение, а переключатель B3 — в положение 2. Напряжение минус U_{on} на источнике постоянного напряжения устанавливают в соответствии со стандартами или техническими условиями на микросхемы конкретных типов. Измеряют значение $U_1^{'}$ измерителем I. Напряжение плюс U_{on} на источнике постоянного напряжения устанавливают в соответствии со стандартами или техническими условиями на микросхемы конкретных типов. Измеряют значение $U_1^{''}$ измерителем I.

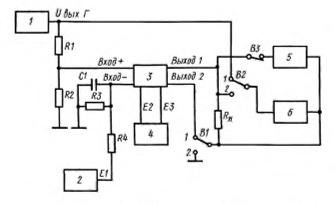
Коэффициент усиления вычисляют по формуле

$$K_{\rm yL} = \frac{R_2}{R_2 + R_4} \cdot \frac{2U_{\rm oss}}{U_1 - U_1''}$$

М е т о д 6 5 0 3. Измерение коэффициента усиления напряжения (K_{yU}) для микросхем с двумя входами.

Метод применяют при испытаниях микросхем с малым входным сигналом. Метод позволит уменьшить погрешность определения коэффициента усиления, связанную с погрешностью измерителя переменного напряжения. При измерениях на высоких частотах в качестве делителя может быть использован высокочастотный калиброванный аттенюатор.

Структурная схема для измерения K_{ct} приведена на черт. 20.



I — генератор сигналов; 2 — источник питания; 3 — микросхема; 4 — источник питания; 5 — измеритель постоянного напряжения; 6 — измеритель переменного напряжения

C. 22 FOCT 19799-74

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

 $R_2 \le 0.01 R_{\rm ax}; \; X_{C_1} \le 0.01 R_3.$ При измерении $K_{\rm vt}$ для микросхем с двумя выходами положение переключателя BI показано на черт. 20, а для микросхем с одним выходом переключатель B1 переводят в положение 2.

Балансируют микросхему (метод 1511) с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Затем размыкают переключатель ВЗ и на вход усилителя подают синусоидальный сигнал и измеряют напряжение на выходе генератора $U_{\text{вых.}^*}$ Переключатель B2 переводят в положение 2 и измеряют напряжение на выходе микросхемы $U_{\text{вых.}^*}$ Коэффициент усиления напряжения определяют по формуле

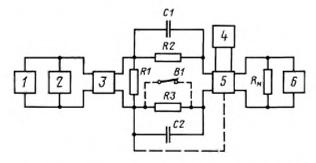
$$K_{
m yU} = \frac{K_{
m gent,U} \cdot U_{
m Bhax}}{U_{
m Bhax,r}}$$
.

К_{мед.} выбирают равным номинальному значению коэффициента усиления напряжения испытуемой микросхемы.

М е т о д 6 5 0 4. Измерение коэффициента усиления напряжения (K_{cr}) на переменном токе.

По данному методу измеряется $K_{(4)}$ микросхем с низким и средним входными сопротивлениями. Измерение К, проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 18. Значения сопротивления нагрузки R_{μ} и частоты f установлены в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. При измерении $K_{_{\mathrm{YU}}}$ для микросхем с одним входом резистор R3 должен быть короткозамкнутым (переключатель В1 — замкнутый). Сопротивление аттенюатора должно быть значительно меньше входного сопротивления испытуемой микросхемы.

Сопротивление R, резистора должно быть равно характеристическому сопротивлению аттенюатора. Сопротивления R, и R, во входной цепи должны быть равны минимальному входному сопротивлению испытуемой микросхемы, определенному на постоянном токе. Сопротивления конденсаторов С1 и С2 должны быть при заданной частоте значительно меньше входного сопротивления испытуемой микросхемы.



 I – генератор переменного напряжения; 2, 6 – измерители перемен ного напряжения; 3 - аттенюатор; 4 - источник питания; 5 - микро-

Черт. 18

Перед проведением измерения испытуемую микросхему предварительно балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измерения проводят в режиме малого сигнала.

Генератором I на измерителе 2 устанавливают значение U_{\max} , равное требуемому значению выходного напряжения $U_{\text{вых}}$. Регулируя затухание аттенюатора, устанавливают на измерителе 6 то же значение выходного напряжения $U_{\rm max}$. Коэффициент усиления напряжения испытуемой микросхемы K_{cr} равен коэффициенту d затухания аттенюатора.

Методы 6500-6504. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 6505, 6506. (Исключены, Изм. № 2).

М е т о д 6 5 2 0. Измерение коэффициента усиления тока (K_{vi}).

Для измерения K_{y1} используют значения K_{y2} и R_{inx} , измеренные выбранными для данной микросхемы методами (методы 6500—6504 и 7500—7501).

Коэффициент усиления тока определяют по формуле

$$K_{\text{yf}} = \frac{I_{\text{max}}}{I_{\text{hx}}} = \frac{U_{\text{max}}}{U_{\text{mx}}} \cdot \frac{R_{\text{mx}}}{R_{\text{o}}^2} = K_{\text{yU}} \cdot \frac{R_{\text{mx}}}{R_{\text{o}}^2} \,,$$

где $R_{u}^{'}$ — здесь и далее активная составляющая результирующей нагрузки микросхемы.

М е т о д 6 5 3 0. Измерение коэффициента усиления мощности ($K_{,p}$).

Для измерения K_{yp} используют значения K_{yU} и R_{uv} , измеренные выбранными для данной микросхемы методами (методы 6500—6504 и 7500—7501).

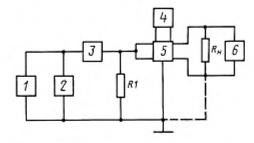
Коэффициент усиления мощности определяют по формуле

$$K_{yP} = \frac{P_{\text{statx}}}{P_{\text{nx}}} = \frac{U_{\text{statx}}^2 \cdot R_{\text{nx}}}{U_{\text{nx}}^2 \cdot R_{\text{n}}^2} = K_{yU}^2 \frac{R_{\text{nx}}}{R_{\text{n}}^2}.$$

М е т о д 6 5 4 0. Измерение коэффициента усиления синфазных входных напряжений ($K_{y,c\phi}$). По данному методу измеряется $K_{y,c\phi}$ микросхем с низким и средним полными входными сопротивлениями.

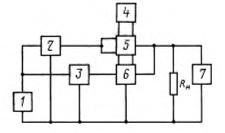
Большие значения $K_{y,ch}$ измеряют согласно структурной схеме, приведенной на черт. 19, а малые значения $K_{y,ch}$ — по структурной схеме, приведенной на черт. 20.

Измерение проводят в режиме малого сигнала. Частота генератора f_r , переменное выходное напряжение $U_{\text{вых}}$, сопротивление нагрузки $R_{\text{и}}$ должны соответствовать требованиям стандартов или технических условий на микросхемы конкретных типов. Сопротивление R_{i} резистора определяют из соотношения $R_{\text{i}} \le R_{\text{inv}}/100$. Оно должно быть равно характеристическому сопротивлению аттенюатора. Испытуемую микросхему (при необходимости) балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Регулируя напряжение генератора I на измерителе 2 устанавливают напряжение U_r , равное выходному напряжению микросхемы $U_{\text{вых}}$, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Регулируя затухание аттенюатора 3, устанавливают на измерителе 6 требуемое значение выходного напряжения $U_{\text{вых}}$.



I — генератор переменного напряжения; 2, 6 — измеритель переменного напряжения; 3 — аттенюатор; 4 — источник питания; 5 — микросхема





I— генератор переменного напряжения; 2, 3— аттенюаторы; 4— источник питания; 5— микросхема; 6— индикатор нуля; 7— измеритель переменного напряжения

C. 24 FOCT 19799-74

Коэффициент усиления синфазного входного напряжения $K_{y, \varepsilon \varphi}$ равен значению затухания d аттенюатора.

При измерении малых значений $K_{y,c\psi}$ (черт. 20) испытуемую микросхему (при необходимости) балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. На аттенюаторы 2 и 3 устанавливают максимальное значение затухания d_1 . Регулируя напряжение генератора I на измерителе I устанавливают требуемое значение выходного переменного напряжения U_{max} . Затем устанавливают такое значение затухания d_2 аттенюатора I0, при котором индикатор нуля I1 показывает минимальное значение.

Коэффициент усиления синфазного входного напряжения $K_{_{\rm 3,ch}}$ определяют по формуле

$$K_{y,c\phi} = \frac{d_2}{d_1}$$
 или $K'_{y,c\phi} = d'_2 - d'_1$,

где $K_{y,c\varphi}'$; d_2' и d_1' — выражены в децибелах, если необходимо получить значение $K_{y,c\varphi}$ в децибелах.

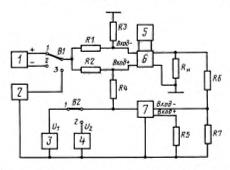
М е т о д 6 5 5 0. Измерение коэффициента ослабления синфазных входных напряжений ($K_{\infty,c\phi}$). Для измерения $K_{\infty,c\phi}$ используют значения $K_{y\cup}$ и $K_{y,c\phi}$, измеренные методами 6501—6504 и 6540. Коэффициент ослабления синфазных входных напряжений определяют по формуле

$$K_{\text{oc,c}, c} = \frac{K_{\text{yU}}}{K_{\text{y,c}, c}}$$
 или $K_{\text{oc,c}, c} = K_{\text{yU}} - K_{\text{y,c}, c}$,

где $\vec{K_{\text{oc.co}}}$; $\vec{K_{\text{y.U}}}$, $\vec{K_{\text{y.U}}}$ — выражены в децибелах, если необходимо получить значение коэффициента $\vec{K_{\text{oc.co}}}$ в децибелах.

M е т о д 6 5 5 1. Измерение коэффициента ослабления синфазных входных напряжений (K_{occop}) с автоматической балансировкой испытываемой микросхемы.

Измерение $K_{\text{oc}\,\text{cds}}$ производят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 23.



I — источник постоянного напряжения; 2 — генератор переменного напряжения; 3 — измеритель постоянного напряжения; 4 — измеритель переменного напряжения; 5 — источник питания; 6 — макросхема; 7 — вспомогательный усилитель

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1581.

На вход микросхемы подают сигнал положительной полярности $U_{\rm op\ sx}$, указанный в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и регистрируют показание измерителя постоянного напряжения $U_1^{'}$. Переключатель BI переводят в положение 2, подают сигнал отрицательной полярности $U_{\rm op\ sx}$, равный по абсолютному значению сигналу положительной полярности. Регистрируют показание измерителя постоянного напряжения $U_1^{''}$.

Коэффициент ослабления синфазных входных напряжений на постоянном токе определяют по формуле

Черт. 23

$$\vec{K}_{\text{oc.c}\phi} = \frac{2R_4}{R_2} \cdot \frac{U_{\text{c}\phi \text{ ax}}}{U_1'' - U_1'}$$

При измерении на переменном токе переключатель BI переводят в положение 3, а переключатель B2 — в положение 2. На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал $U_{\text{сф-як}}$ и регистрируют показание измерителя переменного напряжения $U_{3}^{'}$.

Коэффициент ослабления синфазного сигнала на переменном токе определяют по формуле

$$K_{\text{oc}} = \frac{R_4 U_{\text{cd.ux}}}{R_2 U_2}$$

М е т о д 6 5 6 0. Измерение коэффициента нелинейности амплитудной характеристики ($K_{\text{вид}}$). Для измерения $K_{\text{вид}}$ используют структурную схему, выбранную для измерения коэффициента усиления напряжения (методы 6500—6504).

На вход микросхемы подают синусоидальный (импульсный) сигнал напряжением $U_{\text{вх.min}}$, а затем $U_{\text{вх.min}}$, указанные в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют соответственно $U_{\text{вмх,min}}$ и $U_{\text{вмх,min}}$. Затем $U_{\text{вх.mix}}$ уменьшают, а напряжение $U_{\text{вх.min}}$ увеличивают на одно и то же значение, указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и определяют соответственно $U_{\text{вмх,max}}'$ и $U_{\text{вмх,min}}'$. Измерение проводят на заданной частоте. Коэффициент нелинейности амплитудной характеристики определяют по формуле

$$K_{\text{H.I.A.}} = \frac{\left(U_{\text{max.min}}^{'} - U_{\text{max.min}}\right) - \left(U_{\text{max.max}} - U_{\text{max.max}}^{'}\right)}{\left(\frac{U_{\text{max.max}} - U_{\text{max.min}}}{U_{\text{mx.max}} - U_{\text{mx.min}}}\right) \Delta U}.$$

М е т о д 6 5 7 0. Измерение коэффициента прямоугольности (K_n).

Для измерения $K_{\rm n}$ определяют полосу пропускания Δf (метод 4500) по уровню $0.01~U_{\rm max} - \Delta f_{0.01}$ или по уровню $0.001~U_{\rm stax} - \Delta f_{0.001}$ т. е. разность между значениями частот, на которых выходное напряжение уменьшается в 100 или 1000 раз относительно выходного напряжения на частоте, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Коэффициент прямоугольности определяют по формуле

$$K_n 0.01(0.001) = \frac{\Delta f 0.01(0.001)}{\Delta f}$$
.

М е т о д 6 5 8 0. Измерение кооффициента деления ($K_{\text{дел.}\ell}$) и умножения частоты ($K_{\text{умк }\ell}$). Структурная схема для измерения $K_{\text{дел.}\ell}$ и $K_{\text{умк }\ell}$ приведена на черт. 24.

Измеряют значения частоты входного f_{\max} и выходного f_{\max} сигналов. Коэффициент деления частоты определяют по формуле

$$K_{\text{xexf}} = \frac{f_{\text{ax}}}{f_{\text{nex}}}$$
.

Коэффициент умножения частоты определяют по формуле

1
$$f_{\delta x}$$
 E^{\dagger} E^{\dagger}

Генератор сигналов; 2 — микросхема; 3 — источник питания; 4 — измеритель частоты

$$K_{yMHf} = \frac{f_{BHX}}{f_{ax}}$$
.

Черт. 24

М е т о д 6 5 9 0. Измерение коэффициента влияния нестабильности источников питания на входной ток ($K_{\text{вх в.н.}}$).

Для измерения K_{важи} дважды измеряют входной ток (методы 2500, 2501). Первое измерение

C. 26 FOCT 19799-74

входного тока $I_{nx}^{'}$ проводят при повышенном напряжении одного из источников питания на значение ΔE , указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Второе измерение входного тока $I_{nx}^{''}$ проводят при пониженном напряжении того же источника питания на значение ΔE . Коэффициент влияния нестабильности источников питания на входной ток определяют по формуле

$$K_{\text{BA B.TI}} = \frac{I_{\text{BX}}^{'} - I_{\text{BX}}^{"}}{2\Delta E}$$
.

М е т о д 6 6 0 0. Измерение коэффициента влияния нестабильности источника питания на разность входных токов ($K_{nx,n,n}$).

Для определения $K'_{\text{и.н.и.ц}}$ дважды измеряют разность входных токов (методы 2500, 2501). Первое измерение разности входных токов $\Delta I'_{\text{их}}$ проводят при повышенном напряжении одного из источников питания на значение ΔE , указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Второе измерение разности входных токов $\Delta I_{nx}^{"}$ проводят при пониженном напряжении того же источника питания на значение ΔE . Коэффициент влияния нестабильности источников питания на разность входных токов определяют по формуле

$$K'_{\text{BB.H.H}} = \frac{\Delta I'_{\text{BX}} - \Delta I''_{\text{BX}}}{2\Delta E}$$
.

М е т о д 6 6 1 0. Измерение коэффициента влияния нестабильности источников питания $(K_{\text{ван и л}})$ на э. д. с. смещения $(E_{\text{см}})$ и напряжения смещения нуля $(U_{\text{см}})$.

Измерение $K_{\text{ка илт}}$ микросхем с двумя входами проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 4, а микросхем с одним входом — согласно структурной схеме, приведенной на черт. 4а. Основные элементы, входящие в структурные схемы, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1580.

Испытуемую микросхему балансируют (метод 1580) и измеряют значение E_1^+ измерителем 2. Увеличивают напряжение одного из источников питания, то есть E_2^+ при E_3^- = const, по абсолютному значению на ΔE , указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. После балансировки микросхемы измеряют значение $E_1^{''}$ измерителем 2. Затем уменьшают напряжение E_2^+ по абсолютному значению на ΔE и после балансировки микросхемы измеряют значение $E_3^{'''}$ измерителем 2.

Коэффициент влияния нестабильности источника питания $K_{\rm в.г. в.n.}^+$ на $E_{\rm c.m}$ и $U_{\rm c.m}$ определяют по формуле

$$K_{\text{BAT,H.TI}}^+ = \frac{K' + K''}{2}$$
,

где
$$K' = K \frac{E_1'' - E_2'}{\Delta E};$$
 $K = K \frac{E_1''' - E_1'}{\Delta E};$ $K = \frac{R_2}{R_1 + R_2}.$

Тем же методом определяют коэффициент $K_{nx.u.n}^-$ при изменении E_3^- и при E_2^* = const.

М е т о д 6 6 1 1. Измерение коэффициента влияния нестабильности источников питания $(K_{\text{в.г.н.n}})$ на э. д. с. смещения и на напряжение смещения нуля $(U_{\text{см}})$ с автоматической балансировкой испытуемой микросхемы с помощью вспомогательного усилителя.

Измерение $K_{\text{вл.н.в.}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 5. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1581.

Для измерения коэффициента влияния нестабильности $K_{\text{вз.н.в.}}$ на $E_{\text{см}}$ переключатели B1 и B2 замыкают, для измерения коэффициента нестабильности $K_{\text{вз.н.в.}}$ на $U_{\text{см}}$ — размыкают.

Увеличивают напряжение одного из источников питания, то есть E_1^* при E_2^- = const, по абсолютному значению на ΔE , указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измеряют значение U_1^* измерителем 1. Уменьшают напряжение E_1^* по абсолютному значению на ΔE и измеряют значение U_1^* измерителем I.

Коэффициент влияния нестабильности источника питания $K_{\rm s.t. s.n.}^+$ на $E_{\rm c.s.}$ и $U_{\rm c.s.}$ определяют по формуле

$$K_{\text{BAT.BL,R}}^+ = \frac{R_2}{R_2 + R_4} \cdot \frac{U_1^{'} - U_1^{''}}{2\Delta E}$$
.

Тем же методом определяют $K_{na,n,n}^*$ на E_{cst} и U_{cst} при изменении E_2^- на ΔE и при E_1^* = const.

Методы 6590-6611. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Метод 6612. (Исключен, Изм. № 2).

М е т о д 6 6 2 0. Измерение относительного динамического диапазона по напряжению ($\Delta U_{_{\rm дин, отн}}$). Для вычисления $\Delta U_{_{\rm див, отн}}$ используют значения максимального выходного напряжения $U_{_{\rm вых, max}}$ (метод 1620 или 1621) и минимального выходного напряжения $U_{_{\rm uux}\, min}$ (метод 1630 или 1631).

Относительный динамический диапазон по напряжению определяют в децибелах по формуле

$$\Delta U_{\text{дин,отн}} = 20 \lg \frac{U_{\text{вых.max}}}{U_{\text{вых.min}}} \, .$$

М е т о д 6 6 3 0. Измерение относительного динамического диапазона по мощности ($\Delta P_{\text{дин.оти}}$). Для вычисления $\Delta P_{\text{дин.оти}}$ используют значения максимальной выходной мощности $P_{\text{вых.max}}$ (метод 3530) и минимальной выходной мощности $P_{\text{вых.max}}$. Относительный динамический диапазон по напряжению определяют в децибелах по формуле

$$\Delta P_{\text{ABH.OTH}} = 10 \lg \frac{P_{\text{BMX.max}}}{P_{\text{BMX.max}}} \; .$$

М е т о д 6 6 4 0. Измерение относительного диапазона АРУ по напряжению ($\Delta U_{\text{APV or p}}$).

Для измерения $\Delta U_{\text{APY,отн}}$ определяют два значения коэффициента усиления напряжения K_{yU} и $K_{\text{yU}}^{"}$ (методы 6500—6504), соответствующие двум значениям входного напряжения $U_{\text{вх}}^{'}$ и $U_{\text{вх}}^{"}$, указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Относительный диапазон АРУ по напряжению определяют по формуле

$$\Delta U_{\text{APY.OTH}} = \frac{K_{\text{yL}}'}{K_{\text{yL}}'},$$

где $K_{yU}^{'}$ — наибольшее значение коэффициента усиления напряжения;

 $K_{\rm vL}^{"}$ — наименьшее значение коэффициента усиления напряжения.

М е т о д 6 6 5 0. Измерение относительного диапазона АРУ по току ($\Delta I_{\text{APV orn}}$).

Для измерения $\Delta I_{\text{APY-оти}}$ определяют значения коэффициентов усиления тока $K_{\text{y1}}^{'}$ и $K_{\text{y1}}^{''}$ (метод 6520), соответствующие двум значениям входного напряжения $U_{\text{mx}}^{'}$ и $U_{\text{mx}}^{''}$, указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Относительный диапазон АРУ по току определяют по формуле

$$\Delta I_{\text{APY OTH}} = \frac{K_{\text{yl}}'}{K_{\text{yl}}''},$$

где K_{v1} — наибольшее значение коэффициента усиления тока;

 $K_{vl}^{''}$ — наименьшее значение коэффициента усиления тока.

М е т о д 6660. Измерение относительного диапазона АРУ по мощности ($\Delta P_{_{\Lambda \rm PV \ one}}$).

Для измерения $\Delta P_{_{\Lambda \rm PY, oru}}$ определяют два значения коэффициента усиления мощности $K_{_{3}\rm P}^{'}$ и

 $K_{_{_{3}P}}^{''}$ (метод 6530), соответствующие двум значениям входного напряжения $U_{_{\mathrm{BX}}}^{'}$ и $U_{_{\mathrm{BX}}}^{''}$, указанным в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Относительный диапазон АРУ по мощности определяют по формуле

$$\Delta P_{\text{APY.OTH}} = \frac{K_{\text{yP}}'}{K_{\text{yP}}'},$$

где K_{yP}' — наибольшее значение коэффициента усиления мощности;

 $K_{yP}^{"}$ — наименьшее значение коэффициента усиления мощности.

М е т о д 6 6 7 0. Измерение коэффициента гармоник (К.) для микросхем с одним входом.

Измерение К, проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 1.

Плавно увеличивают напряжение входного синусоидального сигнала и измеряют напряжение выходного сигнала, устанавливая его равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Переключатель ВЗ переводят в положение 2 и измеряют коэффициент гармоник выходного сигнала.

М е т о д 667 1. Измерение коэффициента гармоник (K_s) для микросхем с двумя входами.

Измерение K_i проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 7а. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1651.

При испытаниях микросхем с двумя выходами положение переключателей показано на черт. 7a, а для микросхем с одним выходом переключатель B3 устанавливают в положение 2.

Балансируют микросхему (метод 1580) с точностью, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Переключатель B4 переводят в положение 2, плавно увеличивают напряжение входного синусоидального сигнала и измеряют напряжение выходного сигнала, устанавливая его равным значению, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

После этого переключатель B4 переводят в положение 3 и измеряют коэффициент гармоник выходного сигнала.

М е т о д 6680. Измерение коэффициента нестабильности по напряжению (K_{iccU}).

Измерение K_{uv} , проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 26.

Измеряют выходное напряжение $U_{\max}^{'}$ при входном напряжении $U_{\infty}^{'}$, указанном в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Изменяют входное напряжение до значения $U_{nx}^{"}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходное напряжение $U_{nax}^{"}$. Коэффициент нестабильности по напряжению определяют по формуле

$$K_{\text{BC,U}} = \frac{(U''_{\text{BMA}} - U'_{\text{BMA}}) \cdot U'_{\text{BX}}}{(U''_{\text{BY}} - U'_{\text{BY}}) \cdot U'_{\text{BY}}}$$

М е т о д 6681. Измерение коэффициента нестабильности по напряжению ($K_{\rm sc.U}$). Измерение $K_{\rm sc.L}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 26.

Измеряют выходной ток $f'_{\text{вых}}$ при входном напряжении $U_{\text{вх}}$, указанном в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Выходной ток определяют по методу 2520 или измеряют измерителем тока, включаемым в выходную цепь микросхемы.

Изменяют входное напряжение до значения $U_{\rm ax}^{'}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходной ток $I_{\rm sax}^{'}$.

Коэффициент нестабильности по напряжению определяют по формуле

$$K_{\text{nc.tl}} = \frac{(I''_{\text{nax}} - I'_{\text{nax}}) \cdot U'_{\text{nx}}}{(U''_{\text{nx}} - U'_{\text{nx}}) \cdot I'_{\text{nax}}}$$

М е т о д 6 6 9 0. Измерение коэффициента нестабильности по току ($K_{\text{nc.}1}$).

1 — источник питания; 2 — микросхема; 3 — измеритель напряжения

Черт, 26

Измерение K_{uv} , проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 26.

Измеряют выходное напряжение $U_{\text{вых}}^{'}$ при выходном токе $I_{\text{вых}}^{'}$, указанном в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Выходной ток определяют по методу 2520 или измеряют измерителем тока, включаемым в выходную цепь микросхемы. Изменяют выходной ток до значения $I_{\text{вих}}^{"}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходное напряжение $U_{\text{вых}}^{"}$. Коэффициент нестабильности по току определяют по формуле

$$K_{\text{HC},1} = \frac{(U_{\text{BMX}}^{'} - U_{\text{BMX}}^{''})I_{\text{BMX}}^{'}}{(I_{\text{BMX}}^{'} - I_{\text{BMX}}^{''}) \cdot U_{\text{BMX}}^{'}}$$

М е т о д 6 6 9 1. Измерение коэффициента нестабильности по току ($K_{\text{вс.1}}$). Измерение $K_{\text{вс.1}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 26.

Измеряют выходной ток $f_{\text{вых}}$ по методу 2520 или измерителем тока, включаемым в выходную цепь микросхемы, при сопротивлении резистора нагрузки $R_{\text{в}}$, указанному в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Изменяют сопротивление резистора нагрузки до значения $R_{\rm R}^{''}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходной ток $I_{\rm acc}^{''}$.

Коэффициент нестабильности по току определяют по формуле

$$K_{\text{HG},1} = \frac{(I_{\text{BMX}}^{"} - I_{\text{BMX}}^{'}) \cdot R_{\text{K}}^{'}}{(R_{\text{H}}^{"} - R_{\text{H}}^{'}) \cdot I_{\text{BMX}}^{'}}.$$

Методы 6630-6691. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 6 7 0 0. Измерение коэффициента пульсаций (K_{ns}).

Для измерения K_{nx} измеряют амплитудное значение напряжения пульсаций U, и постоянную составляющую напряжения U. Коэффициент пульсаций определяют по формуле

$$K_{nn} = \frac{U_{-}}{U}$$
.

М е т о д 6 7 1 0. Измерение коэффициента сглаживания пульсаций (K_{cr}).

Измерение K_{cr} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 26.

Измеряют амплитудные значения пульсаций входного $U_{\rm ax}$ и выходного $U_{\rm max}$ напряжений. Коэффициент сглаживания пульсаций определяют по формуле

$$K_{\rm cr} \approx \frac{U_{\rm mx}}{U_{\rm max}}$$
.

М е т о д 6 7 2 0. Измерение коэффициента ослабления усиления на нижней (верхней) граничной частоте ($K_{\text{ос.н}}$ и $K_{\text{ос.н}}$).

Для измерения $K_{\text{ос.в}}$ и $K_{\text{ос.в}}$ определяют коэффициент усиления напряжения $K_{\text{у.L}}$ (методы 6500—6504).

На вход микросхемы подают сигнал $U_{\rm nx}$, напряжение и частота которого устанавливаются в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Затем, не изменяя значения напряжения входного сигнала $U_{\rm nx}$, устанавливают частоту, равную нижней (верхней) граничной частоте, указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и определяют коэффициент усиления $K_{\rm vt}$, ($K_{\rm vt}$).

Значение нижней (верхней) граничной частоты указывается в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Коэффициент ослабления усиления на нижней (верхней) граничной частоте в децибелах определяют по формулам

$$K_{\text{oc,H}} = 20 \lg \frac{K_{\text{yUH}}}{K_{\text{yU}}}$$
;

$$K_{\text{od,a}} = 20 \lg \frac{K_{\text{yUa}}}{K_{\text{yU}}}$$
.

М е т о д 6 7 3 0. Измерение коэффициента неравномерности АЧХ ($K_{\text{во-AЧХ}}$).

Для измерения $K_{\text{пр. AЧX}}$ используют структурную схему, выбранную для измерения коэффициента усиления напряжения данной микросхемы (методы 6500—6504). На вход микросхемы подают сину-

соидальный сигнал напряжением и частотой, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Плавно изменяют частоту водного сигнала в заданном диапазоне частот, и поддерживая его напряжение постоянным, измеряют напряжение выходного сигнала. При этом регистрируют наибольшее $U_{\max}^{'}$ и наименьшее $U_{\max}^{''}$ значения выходного напряжения.

Коэффициент неравномерности АЧХ в децибелах определяют по формуле

$$K_{\text{npAqX}} = 20 \lg \frac{U'_{\text{max}}}{U'_{\text{max}}}$$
.

М е т о д 6 7 4 0. Измерение коэффициента ограничения выходного напряжения (K_{orp}).

Измерение $K_{\text{ого}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

На микросхему подают входной сигнал с параметрами (в том числе с напряжением U_{ux}), указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измеряют выходное напряжение $U_{max}^{'}$. Увеличивают напряжение входного сигнала до значения $U_{max}^{''}$, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, при этом измеряют выходное напряжение $U_{max}^{''}$. Коэффициент ограничения выходного напряжения определяют по формуле

$$K_{\text{orp}} = \frac{U_{\text{BHX}}^{"} - U_{\text{BHX}}^{'}}{U_{\text{BX}}^{"} - U_{\text{BX}}^{'}}$$
.

М е т о д 6 7 5 0. Измерение дифференциального коэффициента усиления ($K_{v,n}$).

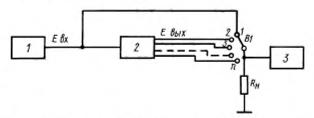
Измерение $K_{\rm y, I}$ проводят согласно структурной схеме, выбранной для определения $K_{\rm yL}$ данной микросхемы (методы 6500—6504). Измеряют выходное напряжение при двух значениях входного напряжения $U_{\rm nx}^{'}$ и $U_{\rm nx}^{''}=1$, 1 $U_{\rm nx}^{'}$, указанных в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Дифференциальный коэффициент усиления определяют по формуле

$$K_{y.x} = \frac{U_{\text{\tiny BMX}}^{''} - U_{\text{\tiny BMX}}^{'}}{0, !U_{\text{\tiny BX}}^{'}},$$

где $U_{\text{вых}}^{''}$ и $U_{\text{вых}}^{'}$ — выходные напряжения, измеренные при входных напряжениях $U_{\text{вх}}^{''}$ и $U_{\text{вх}}^{'}$ соответственно.

М е т о д 6 7 6 0. Измерение коэффициента деления напряжения ($K_{\rm gen.U}$). Структурная схема для измерения $K_{\rm ren.U}$ приведена на черт. 27.



I — источник няпряжения; 2 — микросхема; 3 — измеритель постоянного напряжения

C. 32 FOCT 19799-74

Устанавливают входное напряжение E_{nx} , указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и измеряют выходное напряжение E_{nax} на каждом выходе микросхемы (B1— в положениях 2; 3 . . . n).

Коэффициент деления напряжения для каждого выхода микросхемы определяют как отношение E_{wx} к E_{max} на каждом выходе микросхемы.

Методы 6720-6760. (Измененная редакция, Изм. № 2).

М е т о д 6 7 7 0. Измерение нестабильности частоты (δ_{sc})

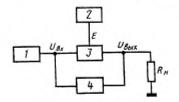
Измерение δ_{st} от температуры, напряжения питания и т. д. проводят согласно структурной схеме, показанной на черт. 17.

Проводят два измерения значения частоты f' и f'' при двух значениях режима (интервала температур, напряжения питания и т. д.). Нестабильность частоты определяют по формуле

$$\delta_{Sf} = \frac{f' - f''}{f'}.$$

М е т о д 6 7 8 0. Измерение нестабильности фазового сдвига ($\delta_{So.}$).

Измерение $\delta_{S\phi_C}$ от температуры, напряжения питания и т. д. проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 28.



Проводят два измерения значения фазового сдвига ф'и ф"(метод 8520) при двух значениях режима (интервала температур, напряжения питания и т. д.).

Нестабильность фазового сдвига определяют по формуле

$$\delta_{S\phi_c} \approx \frac{\phi' - \phi''}{\phi'}$$
.

I — генератор сигналов; 2 — источник питания; 3 — микросхема; 4 — измеритель фазы

тмеритель фазы

Черт, 28

М е т о д 6 7 9 0. Измерение нелинейности фазового сдвига ($\delta_{\rm fe_c}$). Измерение $\delta_{\rm fe_c}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт 28.

Проводят два измерения значения фазового сдвига ϕ_1 и ϕ_2 (метод 8520) при двух значениях частоты входного сигнала f_1 и f_2 , указанных в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Нелинейность фазового сдвига в процентах определяют по формуле

$$\delta_{\text{f}\phi_c} = \left| 1 - \frac{\phi_2}{\phi_1} \cdot \frac{f_1}{f_2} \right| \cdot 100 \text{ .}$$

(Измененная редакция, Изм. № 2).

8. МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ РАЗМЕРНОСТЬ СОПРОТИВЛЕНИЯ (клаес 7000)

М е т о д 7 5 0 0. Измерение входного сопротивления ($R_{\rm ex}$) для микросхем с одним входом. Измерение $R_{\rm ex}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 29, если испытуемая микросхема удовлетворяет условию

$$X_{\rm BX}^2 \ll R_{\rm BX}^2$$
,

где X_{m} — реактивная составляющая входного сопротивления микросхемы.

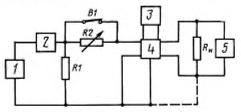
Измерение проводят в режиме малого сигнала при частоте, соответствующей указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Сопротивления R_1 и R_2 резисторов должны удовлетворять условиям:

$$R_1 \le \frac{R_{\rm ax.min}}{100}$$
, $R_{\rm ax.min} < R_2 < R_{\rm ax.max}$.

Предельное отклонение значения сопротивления R_1 резистора от установленного значения при заданной частоте должно быть в пределах ± 1 %.

Испытуемую микросхему (при необходимости) перед измерением балансируют в соответствии с условиями, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Регулируют напряжение генератора 1 или затухание аттенюатора 2



 1 — генератор переменного напряжения; 2 — аттенкаатор; 3 — источник питания; 4 — микросхема;
 5 — измеритель переменного напряжения; R2 — эталонныя регулируемый резистор

Черт. 29

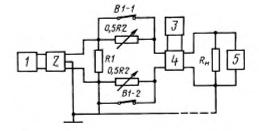
при замкнутом переключателе BI до момента получения выходного напряжения U_{\max} , указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. При разомкнутом переключателе BI увеличивают коэффициент затухания аттенюатора на 6 дБ и устанавливают такое значение сопротивления R_2 резистора, при котором получают выходное напряжение, равное U_{\max} . Входное сопротивление R_{\max} испытуемой микросхемы будет равно сопротивлению R_2' резистора.

М е т о д 7 5 0 1. Измерение входного сопротивления ($R_{\rm sx}$) для микросхем с двумя входами.

Измерение $R_{\rm nx}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 30, если испытуемая микросхема удовлетворяет условию

$$X_{nx}^2 \ll R_{nx}^2$$
,

где X_{ix} — реактивная составляющая входного сопротивления микросхемы. Элементы схемы должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 7500.



 I — генератор переменного напряжения; 2 — аттенюатор; 3 — источник питаняя; 4 — микросхема;
 5 — измеритель переменного напряжения; R2 — эталонный регулируемый резистор

Черт. 30

Измерение проводят по методу 7500 в режиме малого сигнала при частоте, соответствующей указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Методы 7500, 7501. (Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 7502, 7503. (Исключены, Изм. № 2).

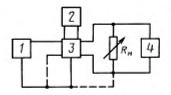
М е т о д 7 5 1 0. Измерение выходного сопротивления $R_{\text{пых}}$ для микросхем с одним входом.

Измерение R_{\max} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 31, если микросхема удовлетворяет условию

$$X_{\rm main}^{\,2} <\!\!< R_{\rm main}^2 \;,$$

где X_{nore} — реактивная составляющая выходного сопротивления микросхемы.

C. 34 FOCT 19799-74



I— генератор переменного напряжения; 2— источник питания; 3— микросхема; 4— измеритель переменного напряжения; $R_{\rm w}$ — эталонный регулируемый резистор

Черт. 31

Измерение проводят в режиме малого сигнала при частоте, соответствующей указанной в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Цепь обратной связи испытуемой микросхемы должна быть разомкнутой. Сопротивление $R_{\rm H}$ резистора должно удовлетворять условию

$$R_{\text{BMX,min}} \leq R_{\text{BMX,max}}$$

Для проведения измерения регулируют напряжение генератора I и устанавливают на выходе микросхемы напряжение U_{\max} , указанное в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Регулируя сопротивление $R_{\rm ii}$, устанавливают такое его значение

 R'_{ii} , при котором $U'_{imx} = 0.5 \ U_{max}$. При этом необходимо соблюдать, чтобы испытуемая микросхема не была перегружена.

 $R_{\rm new}$ определяют по формуле

$$R_{\text{BMX}} = \frac{0.5 R_{\text{H}} \cdot R_{\text{H}}^{'}}{0.5 R_{\text{H}} - R_{\text{H}}^{'}}$$

(Измененная редакция, Изм. № 2).

Методы 7511, 7512. (Исключены, Изм. № 2).

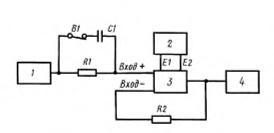
М е т о д 7 5 2 0. Измерение входного сопротивления при синфазных входных напряжениях $(R_{\text{вх.сь}})$ для микросхем с одним выходом.

Измерение $R_{m,cb}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 32.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

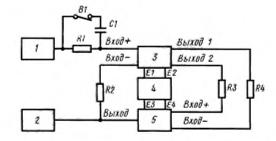
$$X_{C_1} \le 0.01 R_1$$
; $R_1 = R_2$; $R_1 = (2-5) R_{ax}$.

На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал и измерителем переменного напряжения измеряют напряжение на выходе микросхемы $U_{\max}^{'}$. Затем переключатель BI размыкают и снова измеряют напряжение на выходе $U_{\max}^{''}$.



I – генератор сигналов; 2 – источник питании;
 3 – микросхема, 4 – измеритель переменного напряжения

Черт. 32



1 — генератор сигналов; 2 — измеритель переменного напряжения; 3 — микросхема, 4 — источник питания; 5 — вспомогательный усилитель

Черт. 33

Входное сопротивление при синфазных входных напряжениях определяют по формуле

$$R_{\text{mx.c}} = \frac{R_{\parallel}}{U_{\text{max}}'' - 1}$$

М е т о д 7 5 2 1. Измерение входного сопротивления при синфазных входных напряжениях $(R_{\rm вк.cф})$ для микросхем с двумя выходами с автоматической балансировкой микросхемы.

Измерение $R_{\text{вх.оф}}$ проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 33. Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять следующим требованиям

$$X_{C_1} \le 0.01 R_1$$
; $R_1 = R_2 \approx (2-5) R_{xx}$; $R_3 = R_4$.

 $X_{C_1} \le 0.01 R_1; \; R_1 = R_2 \approx (2-5) R_{_{\rm EX}}; \; R_3 = R_4.$ Параметры вспомогательного усилителя определяют в зависимости от параметров испытуемой микросхемы.

На вход микросхемы подают синусоидальный сигнал и измерителем переменного напряжения измеряют напряжение $U_{max}^{'}$ на выходе вспомогательного усилителя. Затем переключатель B1 размыкают и измеряют напряжение $U_{_{\max}}^{''}$. Входное сопротивление при синфазных входных напряжениях определяют по формуле

$$R_{\text{ax,c}\Phi} = \frac{R_1}{U_{\text{atax}}^{\prime}} - 1$$
.

Метод 7530. (Исключен, Изм. № 5).

9. МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ, ИМЕЮЩИХ ПРОЧИЕ РАЗМЕРНОСТИ (класс 8000)

М е т о д 8500. Измерение скорости нарастания выходного напряжения ($V_{\rm time}$) для микросхем с одним входом.

Измерение V_{Limax} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 9.

Основные элементы, входящие в структурную схему, должны удовлетворять требованиям, указанным в методе 1690.

На вход микросхемы подают импульс прямоугольной формы с параметрами, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Измерителем временных интервалов измеряют интервал времени т, за который выходное напряжение изменяется от момента первого достижения уровня 0,1 до момента первого достижения уровня 0,9 установившегося значения. Измеряют амплитуду выходного импульса А,. Скорость нарастания выходного напряжения определяют по формуле

$$V_{\text{L-negx}} = \frac{0.8 A_{\text{n}}}{\tau}$$
.

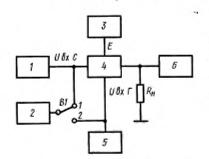
М е т о д 8 5 0 1. Измерение максимальной скорости изменения выходного напряжения (V_{Intr}) для микросхем с двумя входами.

Время нарастания (t_{tan}) выходного напряжения микросхемы измеряют по методу 5511. Установившееся значение выходного напряжения (U_{max}) измеряют после воздействия на микросхему входного импульса.

Максимальную скорость изменения выходного напряжения $V_{\rm tinux}$ определяют по формуле

$$V_{\text{Umax}} = 0.8 \frac{U_{\text{max}}}{t_{\text{Hap}}}$$
.

М е т о д 8 5 1 0. Измерение кругизны преобразования (S_{nph}). Измерение S_{noo} проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 34.



На входы микросхемы подают сигналы с параметрами, в том числе напряжение $U_{\text{nx.c}}$ и $U_{\text{nx.r}}$, указанными в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов. Изменяя частоту входного сигнала $U_{m,r}$ или $U_{m,r}$, устанавливают максимальное напряжение промежуточной частоты на выходе микросхемы $U_{\text{вих.п.м.}}$. Кругизну преобразования определяют по фор-

$$S_{\text{npf}} = \frac{U_{\text{filtx, H. 4}}}{U_{\text{nx}, c} R_{cc}}$$
,

1 — генератор сигнала; 2 — измеритель переменного напряжения: 3 - источник питания; 4 — микросхема; 5 — генератор сигнала гетеродина; б - измеритель переменного напряжения

Черт, 34

где R_{oc} — эквивалентное сопротивление нагрузки. М е т о д ы 8500, 8501, 8510. (Изменениая редакция, Изм. Nº 2).

Метод 8520. Измерение фазового сдвига (ф).

Измерение ф проводят согласно структурной схеме, приведенной на черт. 28.

Фазовый сдвиг измеряют измерителем фазы, включенным между входом и выходом микросхемы.

М е т о д 8530. Измерение температурных коэффициентов э. д. с. смещения ($\alpha_{\Theta E_m}$), напряжения смещения нуля $(\alpha_{\Theta U_{\text{CM}}})$, входных токов $(\alpha_{\Theta I_{\text{BK}1}}, \alpha_{\Theta I_{\text{BK}2}})$, среднего входного тока $(\alpha_{\Theta I_{\text{BK}2}})$, разности входных токов $(\alpha_{\Theta I_{\text{BK}}})$, фазового сдвига $(\alpha_{\Theta p})$.

Для измерения $\alpha_{\Theta L_{\text{cut}}}, \alpha_{\Theta U_{\text{cut}}}, \alpha_{\Theta I_{\text{RKI}}}, \alpha_{\Theta I_{\text{RKI}}}, \alpha_{\Theta I_{\text{RKI}}}, \alpha_{\Theta a_{\text{RKI}}}, \alpha_{\Theta e}$ при двух значениях температуры, указанных в стандартах и технических условиях на микросхемы конкретных типов, измеряют э. д. с. смещения $E_{cm}^{'}$, $E_{cm}^{''}$, напряжение смещения нуля $U_{cm}^{'}$, $U_{cm}^{''}$ (методы 1580, 1581), входной ток I'_{ax1} , I'_{ax2} , I'_{ax2} , I''_{ax2} , средний входной ток $I'_{\text{ix},\text{cp}}$, разность входных токов $\Delta I'_{\text{ax}}$, $\Delta I''_{\text{ix}}$ (методы 2500, 2501), фазовые сдвиги ф', ф" (метод 8520), предварительно выдерживая микросхему при заданных температурах в течение времени, указанного в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов.

Температурный коэффициент э. д. с. смещения, напряжения смещения нуля, входных токов, среднего входного тока, разности входных токов и фазового сдвига определяют по формулам

$$\begin{split} \alpha_{\Theta E_{\text{CM}}} &= \frac{E_{\text{CM}}^{"} - E_{\text{CM}}^{'}}{\Delta T}; \quad \alpha_{\Theta D_{\text{CM}}} = \frac{U_{\text{CM}}^{"} - U_{\text{CM}}^{'}}{\Delta T}; \\ \alpha_{\Theta I_{\text{BX}}} &= \frac{I_{\text{BX}1}^{"} - I_{\text{BX}1}^{'}}{\Delta T}; \quad \alpha_{\Theta I_{\text{BX}2}} = \frac{I_{\text{BX}2}^{"} - I_{\text{BX}2}^{'}}{\Delta T}; \\ \alpha_{\Theta I_{\text{BX},\text{CP}}} &= \frac{I_{\text{BX},\text{CP}}^{"} - I_{\text{BX},\text{CP}}^{'}}{\Delta T}; \quad \alpha_{\Theta \Delta I_{\text{BX}}} = \frac{\Delta I_{\text{BX}}^{"} - \Delta I_{\text{BX}}^{'}}{\Delta T}; \\ \alpha_{\Theta_{\text{Q}}} &= \frac{\Phi^{''} - \Phi^{'}}{\Delta T}, \end{split}$$

где $\Delta T = T_2 - T_1$ — разность значений температур, при которых проводились измерения. В формулы подставляют алгебраические значения параметров.

М е т о д 8540. Измерение коэффициентов временной нестабильности э. д. с. смещения ($\alpha t_{E_{vu}}$), напряжения смещения нуля $(\alpha t_{t_{\text{cM}}})$, входных токов $(\alpha t_{I_{\text{BXI}}}, \alpha t_{I_{\text{BY2}}})$, среднего входного тока $(\alpha t_{I_{\text{EXC}}})$, разности входных токов ($\alpha t_{\Delta t_{\rm BX}}$), фазового сдвига (αt_{ϕ}).

Для измерения $\alpha t_{L_{\text{CM}}}$, $\alpha t_{U_{\text{CM}}}$, $\alpha t_{I_{\text{INCI}}}$, после достижения установившегося значения параметров, измеряют: E_{CM} , U_{CM} (по методам 1580, 1581), I_{INCI} , I_{INCI} , I_{INCIP} , ΔI_{INCIP} , $\Delta I_$ 2500, 2501), φ (по методу 8520). Затем в соответствии с требованиями стандартов и технических условий на микросхемы конкретных типов периодически повторяют измерения этих параметров, регистрируя их значения и получая зависимости:

$$\begin{split} E_{_{\text{CM}}} &= f(t); \ U_{_{\text{CM}}} = f(t); \ I_{_{\text{BX}_1}} = f(t); \ I_{_{\text{BX}_2}} = f(t); \\ I_{_{\text{BL},\text{CP}}} &= f(t); \ \Delta I_{_{_{\text{BY}}}} = f(t); \ \phi = f(t). \end{split}$$

Коэффициенты временной нестабильности определяют по формулам:

$$\alpha t_{E_{\text{CM}}} = \frac{E_{\text{CM intax}} - E_{\text{CM,min}}}{\Delta t}; \qquad \alpha t_{U_{\text{CM}}} = \frac{U_{\text{CM max}} - U_{\text{cM min}}}{\Delta t} \; ,$$

$$\alpha t_{I_{\text{EX}1}} = \frac{I_{\text{EX}_1 \, \text{max}} - I_{\text{EX}_1 \, \text{min}}}{\Delta t}; \qquad \alpha t_{I_{\text{EX}2}} = \frac{I_{\text{EX}_2 \, \text{max}} - I_{\text{EX}_2 \, \text{min}}}{\Delta t},$$

$$\alpha t_{I_{\rm BX,CP}} = \frac{I_{\rm BX,CP,max} - I_{\rm BX,CP,min}}{\Delta t} \; ; \quad \alpha t_{\rm SI_{\rm BX}} = \frac{\Delta I_{\rm BX,max} - \Delta I_{\rm BX,min}}{\Delta t} \; , \label{eq:at_IBX,CP}$$

$$\alpha I_{\phi} = \frac{\phi_{\text{max}} - \phi_{\text{min}}}{\Delta I}$$

где индексом max обозначено максимальное значение параметра, а индексом min минимальное; Δt время между отсчетами максимального и минимального значений измеряемого параметра.

Методы 8530, 8540. (Измененная редакция, Изм. № 2).

10. МЕТОДЫ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ХАРАКТЕРИСТИК (класс 9000)

М е т о д 9 5 0 0. Определение амплитудной характеристики $U_{\text{max}} = f(U_{\text{nv}})$.

Для построения амплитудной характеристики используют схему, выбранную для измерения коэффициента усиления данной микросхемы (методы 6500-6504), а также значения $U_{v_{max}}$ (методы 1510 и 1511).

Измеряют выходное напряжение при десяти значениях напряжения входного сигнала U_{uv} , которое изменяют равными ступенями по $0.15~U_{\text{in max}}$ в пределах от $0.15~U_{\text{in max}}$ до $1.5~U_{\text{ev max}}$. По результатам измерений строят график зависимости $U_{\text{вых}} = f(U_{\text{вх}})$. Метод 9510. Определение амплитудно-частотных характеристик $(K_{\text{yU}} = \psi_1(f))$ или

 $U_{\text{aux}} = \psi_1(f)$.

Для построения амплитудно-частотных характеристик используют схему и метод, выбранные для измерения коэффициента усиления данной микросхемы (метод 6500—6504).

Измеряют коэффициент усиления или $U_{\text{вых}}$ при U_{sx} = const при десяти значениях частоты входного сигнала в диапазоне от f_1 до f_{10} , значения которых указывают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов, и по результатам строят графики зависимости или $U_{\max} = \psi_1(f)$ при $U_{\max} = \text{const}$ с логарифмическим (линейным) масштабом по оси частот и линейным (логарифмическим) масштабом по оси K_{yL} или U_{\max} .

М е т о д 9 5 2 0. Определение нагрузочной характеристики $U_{max} = f(R_{\omega})$.

C. 38 FOCT 19799-74

Для построения нагрузочной характеристики используют схему, выбранную для определения коэффициента усиления данной микросхемы (методы 6500-6504).

Измеряют выходное напряжение при различных сопротивлениях нагрузки, значения и количества которых указывают в стандартах или технических условиях на микросхемы конкретных типов (значение напряжения на входе должно быть постоянным).

По результатам измерений строят график зависимости

$$U_{\text{nuv}} = f(R_{\text{u}})$$

 $U_{\text{пых}} = f(R_{\mu})$. М е т о д 9 5 3 0. Определение фаза-частотной характеристики $\phi = \psi(f)$.

Для построения фаза-частотной характеристики измеряют фазовый сдвиг (метод 8520) при $U_{\rm nv} = {
m const}$ и при значениях частоты входного сигнала, указанных в стандартах или технических $v_{\text{словиях}}^{2}$ на микросхемы конкретных типов, и по результатам строят график зависимости $\phi = \psi(f)$ с логарифмическим (линейным) масштабом по оси частот f и линейным (логарифмическим) масштабом по оси фазового едвига ф.

Методы 9500, 9510, 9520, 9530. (Измененная редакция, Изм. № 2).

ПРИЛОЖЕНИЕ І. (Исключено, Изм. № 6).

ПРИЛОЖЕНИЕ 2 Справочное

ПОЯСНЕНИЯ НУМЕРАЦИИ МЕТОДОВ ИЗМЕРЕНИЯ

Методы измерения электрических параметров и определения характеристик обозначаются четырехзначным числом по принятой в настоящем стандарте системе:

первая цифра (от 1 до 9) обозначает класс параметров, имеющих одинаковую размерность в следующем порядке:

1000 — параметры с размерностью напряжения;

2000 — параметры с размерностью тока;

3000 — параметры с размерностью мощности;

4000 — параметры с размерностью частоты;

5000 — параметры с размерностью времени;

6000 — относительные параметры;

7000 — параметры с размерностями сопротивления и емкости;

8000 — параметры с прочими размерностями;

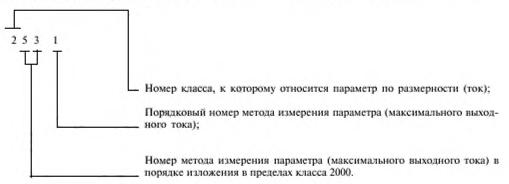
9000 — определение характеристик;

вторая и третья цифры обозначают номер параметров в пределах одного класса (от 50 до 79);

четвертая цифра обозначает номер метода измерения одного параметра (от 0 до 9).

При включении в стандарт методов измерения новых параметров они будут обозначаться последующими порядковыми номерами в пределах последней (четвертой) цифры.

Пример расшифровки нумерации метода 2531 измерения максимального выходного тока:



ТЕРМИНЫ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ И ХАРАКТЕРИСТИК МИКРОСХЕМ

Термины, определения и буквенные обозначения электрических параметров и характеристик микросхем — по ГОСТ 19480 и настоящему приложению.

Амплитудная характеристика — зависимость выходного напряжения микросхемы от входного, определя-

емая на частоте, выбираемой в середине полосы пропускания $[U_{\max} = f(U_{\max})]$ при f = const]. **Амплитудно-частотная характеристика** — зависимость коэффициента усиления от частоты $[K_{y_n} = f(f)]$ или $U_{\text{max}} = f(f)$ при U_{inconst}].

Время восстановления t - интервал времени между моментом достижения срезом входного импульса уровня 0,5 его амплитуды и моментом достижения выходным напряжением уровня 0,1 его максимального значения.

Время готовности t_{-} — интервал времени между моментом подачи питающих напряжений и моментом, когда значения контролируемых параметров входят в зоны установленных на них допусков.

Диапазон выходного постоянного напряжения $U_{\scriptscriptstyle \mathrm{BMX,BECT}}$ — максимально возможное изменение постоянного напряжения на выходе микросхемы.

Дифференциальный коэффициент усиления напряжения $K_{_{v,\lambda}}$ — отношение бесконечно малого изменения выходного напряжения к соответствующему бесконечно малому изменению входного напряжения.

Дифференциальное сопротивление электронного ключа R. — отношение бесконечно малого изменения остаточного напряжения на открытом ключе к соответствующему бесконечно малому изменению тока, протекающему через этот ключ.

Диапазон изменения выходного напряжения ограничения $U_{
m orp}$ — изменение выходного напряжения микросхемы, работающей в режиме ограничения, при изменении входного напряжения в пределах от $U_{\text{втрых}}$ до 1,5 U oip.ax

Коэффициент деления напряжения $K_{\text{деяt.}}$ — отношение входного напряжения микросхемы к выходному. Максимальная выходная мощность $P_{\text{дам.max}}$ — мощность полезного сигнала, выделяемая в указанной нагрузке при максимальном выходном напряжении,

Максимальный коммутируемый ток $I_{\text{ком max}}$ — наибольший ток, протекающий через открытый электронный ключ, при котором падение напряжения на микросхеме равно указанному значению.

Максимальный ток закрытой схемы I, _{нах} — ток, протекающий через закрытый электронный ключ при максимальном выходном напряжении и заданном режиме.

Максимальная частота следования импульсов F_{\max} — максимальная частота импульсов синхронизации, при которой удовлетворяются требования к параметрам микросхемы.

Нагрузочная характеристика — зависимость выходного напряжения схемы от сопротивления нагрузки, определяемая при неизменных входном напряжении и частоте.

Нелинейность фазового сдвига δ_{in} — относительное отклонение фазового сдвига от линейного закона при изменении частоты.

Изменение во времени электрических параметров (напряжения смещения микросхемы ΔI_{b} входного тока Δt_{I_a} , среднего входного тока $\Delta t_{I_{max},p}$, разности входных токов $\Delta t_{M_{max}}$, фазового сдвига Δt_{g}) — максимальное изменение электрических параметров (напряжения смещения, входного тока, среднего входного тока, разности входных токов, фазового сдвига) за указанный интервал времени после включения при определенных внешних условиях и параметрах внешних цепей.

Остаточное напряжение электронного ключа $U_{\alpha = \delta}$ — падение напряжения сигнала на открытом элект-

Средний входной ток I st.c. — среднее арифметическое значение входных токов, протекающих через входы микросхемы, когда она сбалансирована.

Ток срабатывания микросхемы I_{col} — наименьшее значение входного тока, при котором происходит срабатывание микросхемы.

Фазо-частотная характеристика — зависимость фазового сдвига от частоты $[\phi = f(f)]$ при $U_{ss} = \text{const}$.

Электродвижущая сила (э. д. с.) смещения (E_{сь}) — постоянное входное напряжение от источника питания с внутренним сопротивлением, стремящимся к нулю, при котором выходное напряжение микросхемы равно нулю или другому заданному значению.

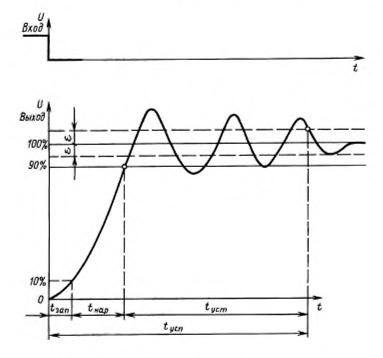
(Измененная редакция, Изм. № 2).

ПРИЛОЖЕНИЕ 4 Справочное

Информационные данные о соответствии ГОСТ 19799-74 СТ СЭВ 1622-79 и СТ СЭВ 3411-81

Пункт или метод ГОСТ 19799-74	Пункт СТ СЭВ 1622-79	Раздел или пункт CT CЭВ 3411-8
Пункт 1.1	1.2	-2
1.4, 1.5	1.5	-
1.8	2.1	-:
1.9	2.2	1.0° (c = 1.0°)
1.10	1 7 <u>1</u> 2	Пункт 1.1.1
1.11	_	1.1.2; 1.1.3
1.12	_	1.1.4
1.13	_	1.1.5
Метод 1511, 1621	_	10.2
1512, 1622	_	10.3
1550	<u> </u>	Раздел 7
1580	_	Пункт 1.2
1581	_	» 1,3
1640	_	Раздел 6
2500	_	Пункт 2.2
2501	_	* 2.3
2570, 3500	_	Раздел 8
3530	_	9
4500	-	14
5511, 8501	_	17
6501	_	Пункт 13.3
6502	_	13.4
6504	-	13,2
6540	_	Раздел 15
6550, 6551	_	16
6610	_	Пункт 3.2
6611	_	3.3
7500, 7501	_	Раздел 11
7510	_	12
8530	_	4
8540	_	5

Графическое определение времени запаздывания (t_{un}) , времени нарастания (t_{exp}) , времени установления (t_{yen}) , времени успокоения (t_{yen}) выходного напряжения и значения ε .



ПРИЛОЖЕНИЯ 4, 5. (Введены дополнительно, Изм. № 2).

ИНФОРМАЦИОННЫЕ ДАННЫЕ

 УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Постановлением Государственного комитета стандартов Совета Министров СССР от 15.05.74 № 1178

Изменение № 6 принято Межгосударственным Советом по стандартизации, метрологии и сертификации (протокол № 10 от 04.10.96)

Зарегистрировано Техническим секретариатом МГС № 2245

За принятие изменения проголосовали:

Наименование государства	Наименование национального органа по стандартизации
Азербайджанская Республика	Азгосстандарт
Республика Армения	Армгосстандарт
Республика Беларусь	Госстандарт Беларуси
Республика Казахстан	Госстандарт Республики Казахстан
Киргизская Республика	Киргизстандарт
Республика Молдова	Молдовастандарт
Российская Федерация	Госстандарт России
Республика Таджикистан	Таджикгосстандарт
Туркменистан	Главная государственная инспекция Туркменистан
Республика Узбекистан	Узгосстандарт
Украина	Госстандарт Украины

- 2. Стандарт полностью соответствует СТ СЭВ 3411-81 и соответствует СТ СЭВ 1622-79
- 3. ВВЕДЕН ВПЕРВЫЕ
- 4. ССЫЛОЧНЫЕ НОРМАТИВНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕНТЫ

Обозначение НТД, на который дана ссылка	Номер пункта
ГОСТ 19480—89	Приложение 3
ГОСТ 30350—96	Вводная часть

- Ограничение срока действия сиято по протоколу № 5—94 Межгосударственного Совета по стандартизации, метрологии и сертификации (ИУС 11—12—94)
- 6. ПЕРЕИЗДАНИЕ (май 1999 г.) с Изменениями № 1, 2, 3, 4, 5, 6, утвержденными в ноябре 1980 г., сентябре 1983 г., сентябре 1986 г., декабре 1989 г., июне 1990 г., апреле 1997 г. (ИУС 1—81, 12—83, 12—86, 3—90, 10—90, 6—97)

Редактор Т. С. Шеко
Технический редактор Л. А. Кузивцова
Корректор Н. И. Гаврищук
Компьютерная верстка Т. В. Александровой

Изд. лиц. № 021007 от 10.08.95. Сдано в набор 27.05.99. Подписано в печать 02.07.99. Усл. печ. л. 5,12. Уч.-изд. л. 4,30. Тираж 141 экз. С 3256. Зак.1361.