

Mz-e1. 1 21452-46

## ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР

# СИСТЕМА ЧЕЛОВЕК—МАШИНА. МАХОВИКИ УПРАВЛЕНИЯ И ШТУРВАЛЫ

общие эргономические требования ГОСТ 21752—76

Издание официальное



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СТАНДАРТОВ
СОВЕТА МИНИСТРОВ СССР
МОСКВА

#### ГОСУДАРСТВЕННЫЯ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР

#### СИСТЕМА ЧЕЛОВЕК—МАШИНА. МАХОВИКИ УПРАВЛЕНИЯ И ШТУРВАЛЫ Общие эргономические требования

Human being-machine system. Control handwheels and steering wheels. General ergonomic reguirements

ГОСТ 21752—76

Постановлением Государственного комитета стандартов Совета Министров СССР от 27 апреля 1976 г. № 951 срок действия установлен

c 01.01. 1977 r. go 01.01. 1982 r.

### Несоблюдение стандарта преспедуется по закону

Настоящий стандарт распространяется на маховики управления, штурвалы и рулевые колеса систем человек—машина, предназначенные для выполнения ступенчатых переключений и плавного динамического регулирования одной или двумя руками, и устанавливает к ним общие эргономические требования.

Термины и определения, применяемые в настоящем стандар-

те, указаны в справочном приложении 2.

#### 1. ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1. Обод маховика, захватываемый кистью руки, в поперечном сечении должен иметь круглую, овальную или близкую к ним форму. Поверхность обода должна быть тщательно обработана, без острых углов и заусенцев, и при необходимости надежного удержания в местах соприкосновения с пальцами должна иметь соответствующую им волнистую профилировку.

1.2 Форма и размер рукояток вращения маховиков должны обеспечивать максимальное удобство их захвата и надежного удержания в процессе управления. При этом предпочитают рукоятки удлиненных форм (цилиндрической, веретенообразной, грушевидной и др.) с плавными округлыми обводами и тщательно

обработанной гладкой или рифленной поверхностью.

 Обод и рукоятка маховиков и штурвалов, используемых в условиях низкой температуры окружающей среды, должны изготовляться из материалов или покрываться материалами, которые обладают низкой теплопроводностью.

1.4. Для обеспечения оптимального обзора объектов наблюдения и удобства движения ногами необходимо устанавливать толь-ко часть маховика, то есть штурвал с двумя хордами-рукоятками с вращением 90—120° (см. черт. 1, справочное приложение 1).

1.5. Для одновременного выполнения нескольких управляющих действий (более чем в двух измерениях) допускается применять маховики и штурвалы в комбинации и едином конструктивном исполнении с другими типами органов управления (рычагом, кнопкой, защелкой и др.). Каждый из них должен отвечать своим специфическим эргономическим требованиям.

 Маховики управления и штурвалы необходимо устанав-ливать на рабочем месте в пределах зоны досягаемости моторного поля оператора с учетом требований безопасности по ГОСТ 12.2.003—74. При этом часто используемые маховики и штурва-

лы должны устанавливаться в зоне легкой досягаемости.
1.7. Ось вращения маховика управления и штурвала при вра-щении его двумя руками сидя следует располагать в плоскости

симметрии сиденья с отклонениями не более 50 мм.

1.8. Маховик, вращаемый одной рукой, должен устанавливаться против (на стороне) соответственно действующей (правой или ле-

вой) руки.

1.9. Направление вращения маховиков и штурвалов может осуществляться по часовой и против часовой стрелки.При этом (за исключением маховиков управления клапанами) должно быть обеспечено соответствие направления движения управляемого объекта или соответствующего указателя индикатора СЧМ направлению вращения маховика и штурвала.

 Поворот маховика управления клапанами по часовой стрелке должен приводить к закрытию клапана, уменьшению параметра, а против часовой стрелки - к его открытию, увеличе-

нию параметра.

1.11. Направления быстрых вращательных движений, осуществляемых одновременно левой и правой рукой на двух маховиках, должны быть взаимно противоположными.

1.12. Маховики (за исключением рулевых маховиков и штурвалов) должны иметь хорощо видимые надписи, обозначающие их назначение, а также указатели положения, направления переме-щения и его следствия, помещаемые как непосредственно на маховиках, так и рядом с ними.

1.13. Кодирование маховиков, в том числе и маховиков специального назначения (аварийных, противопожарных и пр.), а также маховиков, бъединенных в функциональные группы, необходимо проводить выбором соответствующей формы, размера и цвета, а также расположением.

 Конечные положения маховика и штурвала должны быть четко обозначены и при необходимости ограничены специальным

стопором (упором).

 1.15. Маховики, предназначенные для ступенчатых переключений, должны иметь надежную фиксацию и обозначение их промежуточных положений.

#### 2. ОБЩИЕ ЭРГОНОМИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ

Основные размеры маховиков управления и штурвалов должны соответствовать указанным в табл. I.

Размеры, им

Таблина 1

	Обод				Руконтка			
	Диаметр наябольшяй		Поперечное сечение		Лажна		Диаметр ванбольший	
Способ вращения	Предель- ные зна- чения	Оптимадь- ние жа- чения	Предель- вые зна- чения	Оптнилль- ные эна- чения	Предель- име зив- чения	Оптималь- ные эпа- теныя	Предела- пае эна- чения	Оптиналь- име зна- цении
Двумя руками за обод	140 1000	350 400*	10-40	25—30		-	-	-
Одной рукой за обод	50— 140	75-80	10-25	15-20	-	-	-	-
Кистью за рукоятку	150~ 400	250- 300	-:	-	75— 150	100- 120	1535	25—30
Пальцамя за рукоятку	50- 200	75— 100	-	-	<b>30—7</b> 5	40-50	10-20	15-18

Для штурвалов даются только оптимальные размеры, вместо диаметра — расстояние между рукоятками.

 Плоскость вращения маховика, не имеющего рукоятки, и штурвала должна находиться при вращении двумя руками:

сидя — перпендикулярно продольной плоскости симметрии сиденья и под углом от 40 до 90° к горизонтали;

стоя — под углом от 0 до 90° к горизонтали с осью вращения в сагитальной плоскости тела оператора (см. черт. 2, справочное приложение 1).

 Плоскость вращения маховика без рукоятки, вращаемого одной рукой как сидя, так и стоя, должна находиться под углом

Усилие, необходимое для вращения маховиков и штурвалов должно соответствовать указанному в табл. 2.

	Маховики с ру- коятной	Маховики без руколтки и штурвад:				
Способ вращения	Характёр и частота использования					
	Быстрое вращение с точной установкой					
	Усилие, кгс, не более					
Кистью в пальцами	1	_	-			
Кистью с предплечьем	2	3	6			
Всей рукой	4	4	15			
Двумя руками	_	6	25*			

Усилие на маховиках ручного привода арматуры трубопровода в момент запирания запорного органа (или страгивания при открытии) не должно превышать 45 кгс.

от 10 до 60° по отношению к предплечью соответственно действующей (правой или левой) руки (см. черт. 3, справочное приложение 1).

 Плоскость вращения маховика, снабженного рукояткой, должна находиться по отношению к предплечью соответственно действующей (правой или левой) руки под углом;

от 10 до 90° — при вращении кистью с предплечьем и

от 10 до 45° — при вращении всей рукой (см. черт. 2, справочное приложение 1).

2.6. Угол поворота маховиков и штурвалов, вращаемых постоянно двумя руками без их отрыва, должен быть не более 120°, а в оптимальном варианте — не более 90°.

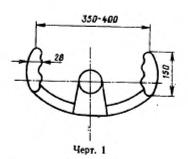
 Интервал между ободами и другими деталями соседних маховиков, расположенных в одной плоскости, должен быть не менее:

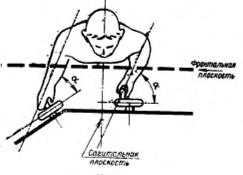
50 мм — при вращении одной рукой последовательно или в случайном порядке;

100 мм — при вращении двумя руками одновременно;

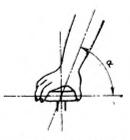
130 мм — при работе в рукавицах или перчатках.

ПРИЛОЖЕНИЕ 1 Справочное





Черт. 2



 с – угод нежду предплечьем"н плоскостью вращение в аховика

Черт. 3

## ТЕРМИНЫ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ

Термян	Опреведение			
Махових управления	Оргаи управления, имеющий форму колеса, со спицами или без спиц, диз метром более 50 мм, вращаемый одно или двумя руками вокруг перепендикулярной к плоскости вращения оси с целью передачи управляющих гозлействий от человека к мащине в системе человек—мащина			
Штурвал	Внд маховика управления (часть его, сектор маховика управления), приме- няемого для изменения направления дви- жения объекта на суще, на воде, в воде и в воздуже			
Рулевое колесо	Вид макотика управления, применя- емого для изменения направления дви- жения объекта на суше, на воде, в во- де и в воздухе			

Редактор А.С. Писничная Технический редактор Н.С. Гришанова Корректор Н.Д. Иванова

Слано в набор 27.05.76 Подп. в печ. 02.09.76 0.5 п. ж. Тир. 8000 Цена 3 коп.

Изменение № 1 ГОСТ 21752-76 Система человек-мацина. Маховики управлеения и штурвалы. Общие эргономические требования

Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 81 11 30 № 5152 срок введения установлен

c 82 07 01

Пункт 2.1. Графа «Способ вращения». Заменить слова: «Кистью за рукоятку» на «Преимущественно кистью за рукоятку», «Пальцами за рукоятку» на «Преимущественно пальцами за рукоятку».

Пункт 2.2. Таблицу 2 изложить в новой редакции:

(Продолжение см. стр. 198)

# (Продолжение изменения к ГОСТ 21752-76)

Таблица 2

Способ вращения	Усилие, кгс. не более						
	Маховики уп-	Маховики управления и штурвалы Частота использования, раз в смену					
	равления с рукояткой Быстрое вра- щение с точ- ной установ- кой						
		Более 960	960-241	240-17	16-5	Menee 5	
Пренмущество паль- цами и кистью	1	_	_	_	-	_	
Преимущественно ки- стью с предплечьем	2	0,5	1	2	3	6	
Всей рукой (мышцы кисти, предплечья и пле- ча)		1***	2	3	4.	15	
Двумя руками	_	6	6	6	6	20**	

Для металлообрабатывающих станков усилие нажатия — по ГОСТ 12.2.009—80.

(HYC № 2 1982 r.)

Усилие нажатия на маховиках ручного привода арматуры трубопровода в момент запирания запорного органа (или страгавания при открытии) не долж-

во превышать 45 кгс.

\*\*\* Усилие нажатия на рукоятках штурвала (рулевого колеса) подвижных сусеничных объектов с малым объеком рабочего помещения высотой менев 1000 мм не должно превышать 15 кгс без применения гидроусилителей.